

**МІНІСТЕРСТВО ОСВІТИ І НАУКИ, МОЛОДІ ТА СПОРТУ УКРАЇНИ**

**ХАРКІВСЬКА НАЦІОНАЛЬНА АКАДЕМІЯ  
МІСЬКОГО ГОСПОДАРСТВА**

**Н. В. Гриньова**

***КОНСПЕКТ ЛЕКЦІЙ***

**з дисципліни**

**«ІНЖЕНЕРНА ГРАФІКА»**

*(для слухачів другої вищої освіти спеціальності  
7.05070203 «Електричний транспорт»)*

**Харків  
ХНАМГ  
2013**

**Гриньова Н. В.** Конспект лекцій з дисципліни «Інженерна графіка» (для слухачів другої вищої освіти спеціальності 7.05070203 «Електричний транспорт») / Харк. нац. акад. міськ. госп-ва; уклад.: Н. В. Гриньова. – Х.: ХНАМГ, 2013. – 50 с.

Укладач: Н. В. Гриньова

Рецензент: к.т.н., проф., зав. кафедрою В. І. Лусь

Рекомендовано кафедрою інженерної та комп'ютерної графіки,  
протокол № 1 від 30.08.2010 р.

## ЗМІСТ

<b>ВСТУП</b> .....	4
<b>СИМВОЛІКА І ПОЗНАЧЕННЯ</b> .....	5
<b>ЛЕКЦІЯ № 1. МЕТОДИ ПРОЕКЦІЮВАННЯ</b> .....	7
1.1. ЦЕНТРАЛЬНЕ ПРОЕКЦІЮВАННЯ. ПОНЯТТЯ ПРО ПРОЕКЦІЙНИЙ ПРОСТІР.....	7
1.2. ПАРАЛЕЛЬНЕ ПРОЕКЦІЮВАННЯ.....	8
1.3. ІНВАРІАНТИ ПАРАЛЕЛЬНОГО ПРОЕКЦІЮВАННЯ.....	9
1.4. ОРТОГОНАЛЬНЕ ПРОЕКЦІЮВАННЯ.....	10
<b>ЛЕКЦІЯ № 2. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ГЕОМЕТРИЧНИХ ФІГУР</b> .....	11
2.1. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ТОЧКИ.....	11
2.2. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ЛІНІЙ.....	13
2.3. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ПРЯМИХ ЛІНІЙ.....	14
<b>ЛЕКЦІЯ № 3. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ПОВЕРХОНЬ (простих)</b> .....	17
<b>ЛЕКЦІЯ № 4. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ПОВЕРХОНЬ</b> .....	18
4.1. БАГАТОГРАННІ ПОВЕРХНІ. МНОГОГРАННИКИ.....	19
4.2. КРИВІ ПОВЕРХНІ.....	20
4.3. АКСОНОМЕТРИЧНІ ПРОЕКЦІЇ.....	21
4.3.1. ОСНОВНА ТЕОРЕМА АКСОНОМЕТРІЇ (ТЕОРЕМА ПОЛЬКЕ).....	22
4.3.2. СТАНДАРТНІ АКСОНОМЕТРИЧНІ ПРОЕКЦІЇ.....	22
4.3.3. КОЛО В АКСОНОМЕТРІЇ.....	23
4.3.4 ПОБУДОВА АКСОНОМЕТРИЧНИХ ЗОБРАЖЕНЬ.....	26
4.3.4.1. Побудова аксонометричних проєкцій плоских деталей.....	27
4.3.4.2. Побудова аксонометричних проєкцій 3-вимірних об'єктів.....	28
4.3.4.3. Побудова аксонометричних проєкцій ліній перетину кривих поверхонь.....	29
<b>ЛЕКЦІЯ № 5. ПЕРЕТИН ГЕОМЕТРИЧНИХ ФІГУР</b> .....	30
5.1. УЯВЛЕННЯ ПРО ПОСЕРЕДНИК.....	30
5.2. ПЕРЕТИН ПЛОЩИН.....	31
5.3. ПЕРЕТИН ПРЯМОЇ ЛІНІЇ З ПЛОЩИНОЮ.....	32
5.4. ПЕРЕТИН ГЕОМЕТРИЧНОГО ТІЛА ПРОЕКЦІЮЧОЮ ПЛОЩИНОЮ.....	34
5.5. КОНІЧНІ ПЕРЕРІЗИ.....	35
5.6. ПЕРЕТИН ПРЯМОЇ ЛІНІЇ З ПОВЕРХНЕЮ.....	36
<b>ЛЕКЦІЯ № 6. ВЗАЄМНИЙ ПЕРЕТИН ПОВЕРХОНЬ</b> .....	37
6.1. МЕТОД СІЧНИХ ПЛОЩИН.....	38
<b>ЛЕКЦІЯ № 7. ВЗАЄМНА ПЕРПЕНДИКУЛЯРНІСТЬ ПРЯМИХ ЛІНІЙ ТА ПЛОЩИН</b> .....	40
7.1. ПРОЕКЦІЇ ПРЯМОГО КУТА.....	40
7.2. ПЕРПЕНДИКУЛЯРНІСТЬ ПРЯМОЇ ТА ПЛОЩИНИ.....	41
7.3. ПЕРПЕНДИКУЛЯРНІСТЬ ДВОХ ПРЯМИХ.....	41
<b>ЛЕКЦІЯ № 8. ПЕРЕТВОРЕННЯ КОМПЛЕКСНОГО КРЕСЛЕННЯ</b> .....	42
8.1. ПЛОСКО-ПАРАЛЕЛЬНЕ ПЕРЕМІЩЕННЯ.....	42
8.2. ЗАМІНИ ПЛОЩИН ПРОЕКЦІЙ.....	43
8.3. ВИЗНАЧЕННЯ ВІДСТАНЕЙ.....	44
<b>СПИСОК ЛІТЕРАТУРИ</b> .....	49

## ВСТУП

**Геометрія** - частина математики, що вивчає просторові форми і відносини тіл. На відміну від інших природних наук вона вивчає об'єкти реального миру в найбільш абстрактному вигляді, приймаючи до уваги тільки форму і розміри предметів і не враховуючи їх фізичних і інших властивостей (матеріал, міцність, масу, колір, шорсткість поверхонь та інше).

Предмети, що розрізняються за цими властивостями, прийнято називати геометричними фігурами. До них відносяться точка, пряма, площина, коло, трикутник, круг, куля, куб, паралелепіпед, конус, циліндр та інші. **Геометричну фігуру вважають такою, що складається з точок і визначають як будь-яка безліч точок.** Безліч  $U$  всіх точок, що розглядаються в геометрії, називають математичним простором. Будь-яка геометрична фігура  $\Phi$  є підмножиною простору:  $\Phi \subseteq U$ . Якщо говорять: **дана геометрична фігура, то це означає, що виділена вся безліч точок, що належать даній фігурі.**

Основними невизначуваними поняттями геометрії є **точка, пряма, площина і відстань.** Поняття "множина" також є основним, невизначуваним, але не тільки геометрії, а всієї математики. Вони не можуть бути визначені за допомогою інших, простіших понять. Всі ці поняття виникли з безпосереднього спостереження предметів, що оточували нас.

**Точка** є результатом перетину двох прямих, прямої і площини, в загальному випадку - трьох площин (наприклад, вершина тетраедра). Точка не має розмірів. Зображення точки дає слід вістря олівця на папері. Пряма - проста лінія, має одне вимірювання. Уявлення про пряму дає натягнута нитка, найкоротша відстань між двома точками, лінія перетинів двох площин, а зображенням її є слід, який залишає на папері вістря олівця, рухомого уподовж краю лінійки.

**Площина** - проста поверхня, має два вимірювання. Уявлення про площину дає спокійна поверхня води в озері, полірована поверхня столу. В даний час геометрія має численні розділи. Існують елементарна, аналітична, диференціальна, накреслювальна, проектна, Лобачевського і інша геометрія.

**Нарисна геометрія** є тим розділом геометрії, який вивчає теоретичні основи методів побудови зображень (проекцій) геометричних фігур на якій-небудь поверхні і способи рішення різних позиційних і метричних задач, що відносяться до цих фігур, за допомогою їх зображень. Як поверхня, на якій будуються зображення (проекції) предметів, як правило, вибирається площина. У спеціальних розділах нарисної геометрії розглядається побудова зображень на інших поверхнях, наприклад, сферичною, циліндровою і т.ін. Нарисна геометрія ґрунтується на аксіомах і теоремах елементарної геометрії і інваріантах центрального і паралельного проєціювання.

Сукупність двох і більш взаємозв'язаних зображень предмету називається кресленням. Креслення має виключно велике значення в практичній діяльності людини. Він є засобом виразу задумів вченого, конструктора і основним виробничим документом, за яким здійснюється будівництво будівель і інженерних споруд, виготовлення машин, механізмів і їх складових частин.

Зрозуміло, не всяке креслення може служити цим цілям, а таке, яке володіє оборотністю, легковимірюваністю, наочністю, геометричною рівноцінністю оригіналу, простотою побудови, точністю графічних рішень.

**Креслення є міжнародною графічною мовою, зрозумілою будь-якій технічно грамотній людині. Нарисна геометрія - граматики цієї мови.**

Для побудови зображень (проекцій) геометричних фігур нарисна геометрія застосовує метод проєкціювання. Креслення, що виходять при цьому, називають проєкційними.

Існує два види проєкціювання - **центральне і паралельне** і відповідно два види проєкцій - **центральні і паралельні**. Побудова проєкцій предмету зводиться до побудови проєкцій деякої безлічі його точок. Тому **вивчення методу проєкціювання починають з побудови проєкцій точки**.

Знання і навички, придбані при вивченні нарисної геометрії, послужать надалі основою для вирішення технічних завдань в інженерній практиці. Вивчення нарисної геометрії розвиває просторове і логічне мислення, необхідне в будь-якій області інженерної діяльності, і особливо для конструктора і проєктувальника.

У цьому конспекті викладено короткий курс з інженерної графіки з позицій теоретико-множинного уявлення про геометричні фігури з використанням символічного запису пропозицій і алгоритмів.

## СИМВОЛІКА І ПОЗНАЧЕННЯ

### Знаки геометричні

#### а. Знаки, що позначають геометричні фігури:

**Ф** (фе - прописна буква грецького алфавіту) - геометрична фігура. **А, В, С,...** або **1, 2, 3,...** (прописні букви латинського алфавіту або арабські цифри) – точки простору.

**a, b, c,...** (рядкові букви латинського алфавіту) - прямі або криві лінії простору.

**(AB)** - пряма, що проходить через точки **A** і **B**.

**[AB)** - промінь з початком в точці **A**.

**[AB]** - відрізок прямої, обмежений точками **A** і **B**.

**/AB/** - довжина відрізка **[AB]**, відстань від точки **A** до точки **B**.

**/A,a/** - відстань від точки **A** до прямої **a**.

**/A,Г/** - відстань від точки **A** до площини **Г**.

**Г** (гамма), **Δ** (дельта), **λ** (лямбда), **Σ** (сігма), **Ψ** (пси) та інші - (прописні букви грецького алфавіту) - поверхні.

**<ABC** або **α, β, γ, ...** рядкові букви грецького алфавіту - кути.

**П'** – площина проєкцій, картинна площина.

**П<sub>1</sub>** - горизонтальна площина проєкцій,

**П<sub>2</sub>** - фронтальна площина проєкцій,

**П<sub>3</sub>** - профільна площина проєкцій,

**П<sub>4</sub>, П<sub>5</sub>,...** – інші площини проєкцій.

**A<sub>1</sub>, A<sub>2</sub>, A<sub>3</sub>** – проєкції точки **A** (горизонтальна, фронтальна, профільна).

**l<sub>1</sub>, l<sub>2</sub>, l<sub>3</sub>** - проєкції лінії **l** (горизонтальна, фронтальна, профільна).

$\Gamma_1(A_1, B_1, C_1), \Gamma_2(A_2, B_2, C_2), \Gamma_3(A_3, B_3, C_3)$  - проекції площини  $\Gamma(ABC)$ , що проходить через точки  $A, B$  і  $C$  (горизонтальна, фронтальна, профільна).

$A_{\infty}$  - нескінченно віддалена точка,

$a_{\infty}$  - нескінченно віддалена пряма,

$\Gamma_{\infty}$  - нескінченно віддалена площина.

#### б. Знаки, що позначають відносини між геометричними фігурами:

// - паралельність двох геометричних фігур,

$\perp$  - перпендикулярність,

$\cdot$  - прямі, що схрещуються,

$\cap$  - перетин геометричних фігур (множин),

$=$  - рівні, співпадають або результат перетину геометричних фігур,

$\cong$  - конгруентність.

#### в. Знаки, що позначають геометричні перетворення:

$\dashv$  - відображається.

#### Знаки, що позначають множини, операції над ними і відношення між множинами

$A, B, C, \dots$  - множини.

$\Phi$  - порожня множина.

$a, b, c, \dots$  - елементи множини.

$\{ \dots \}$  - складається з, наприклад:  $M = \{a, b, c\}$  - безліч  $M$ , що складається з

елементів  $a, b, c$  (і лише з них).  $M = \{a: P(a)\}$  - множина, що складається з таких  $a$ , які володіють властивістю  $P$ , наприклад:  $M = \{N: (ON = R)\}$  -  $M$  є безліч таких точок  $N$ , відстань яких до точки  $O$  рівне  $R$  (коло на площині або сфера у просторі).

$\in$  - приналежність, наприклад:

а)  $A \in l$  - точка  $A$  належить прямій  $l$ ,

б)  $b \ni M$  - пряма  $b$  проходить через точку  $M$  або пряма  $b$  містить точку  $M$ ,

в)  $\notin$  - не належить.

$\subseteq$  - включення (є частиною, підмножиною, міститься в..., включає, містить в собі), наприклад:

а)  $a \subseteq \Gamma$  - пряма  $a$  належить площині  $\Gamma$  (розуміється в сенсі: безліч точок прямої  $a$  є підмножина безлічі всіх точок площини  $\Gamma$ ),

б)  $\Gamma \ni a$  - площина  $\Gamma$  проходить через пряму  $a$  або площина  $\Gamma$  містить пряму  $a$ .

- об'єднання множин, наприклад:

$ABCD = [AB] \cup [BC] \cup [CD]$  - ламана лінія є об'єднання відрізків.

$\cap$  - перетин множин, наприклад:  $b = \Delta \cap \Gamma$  - пряма  $b$  є перетин  $\Delta$  і  $\Gamma$ .

$l \cap m = \Phi$  - перетином прямих є порожня множина, тобто прямі паралельні або схрещуються.

#### Знаки, що позначають логічні операції

$\wedge$  - відповідає союзу "і".

$\vee$  - відповідає союзу "або".

$\Rightarrow$  - логічне проходження, означає "якщо ..., то"

$\Leftrightarrow$  - в тому і лише в тому випадку, якщо....

## ЛЕКЦІЯ №1. МЕТОДИ ПРОЕКЦІЮВАННЯ

- 1.1. Центральне проєкціювання
- 1.2. Паралельне проєкціювання
- 1.3. Інваріанти паралельного проєкціювання
- 1.4. Ортогональне проєкціювання

### 1.1. Центральне проєкціювання

#### Поняття про проєкційний простір

Для того, щоб побудувати проєкцію, наприклад, деякої точки  $A$ , вибирається довільна площина  $\Pi'$ , звана площиною проєкцій, і точка  $S$ , що не належить площині  $\Pi'$ , звана центром проєкцій (рис. 1.1).

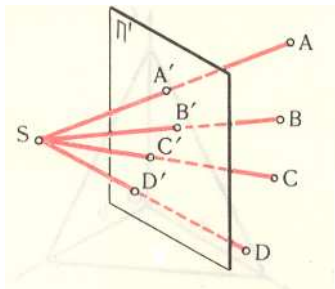


Рис. 1.1

**Операція проєкціювання** полягає в тому, що через точки  $S$  і  $A$  проводиться пряма до перетину з площиною  $\Pi'$ .

Пряма  $SA$  називається проєкціуючою прямою, а точка  $A'$ , перетини проєкціуючої прямої з площиною проєкцій  $\Pi'$ , - центральною проєкцією точки  $A$ . На площині  $\Pi'$  можна побудувати центральні проєкції і інших точок простору ( $B, C, D...$ ), за винятком тих,

які належать площині  $\Pi$ , що проходить через центр проєкцій  $S$  і паралельною  $\Pi'$ . В цьому випадку проєкціуючі прямі виявляються паралельними площині  $\Pi'$  і точок перетину їх з площиною в звичайному сенсі немає. Цей недолік центрального проєкціювання усувається доповненням евклідова простору, так званими, нескінченно видаленими або невластими елементами.

Доповнення евклідова простору невластими елементами дозволяє ліквідувати виключення в основних положеннях елементарної геометрії і затверджувати:

- 1) кожні дві прямі, що належать одній площині, завжди перетинаються (у власній або невластій точках);
- 2) дві будь-які площини простору завжди перетинаються (лінія перетину – власна або невластна пряма);
- 3) пряма і площина завжди перетинаються (у власній або невластій точках), отже, проєкцією точки  $C$ , належній площині  $\Pi \parallel \Pi'$  буде невластна точка  $C'_{\infty}$ .

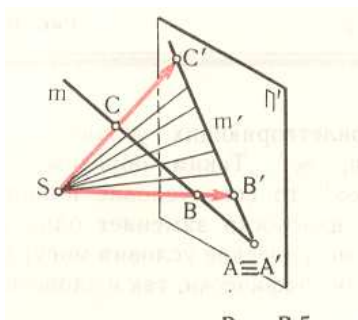


Рис. 1.2

Описаним методом центрального проєкціювання може бути побудована проєкція будь-якої точки геометричної фігури, а отже, і проєкція самої фігури. Наприклад, центральною проєкцією відрізка  $[BC]$  на площині  $\Pi'$  є безліч центральних проєкцій всіх точок відрізка  $[BC]$  –  $[B'C']$  (рис. 1.2).

При центральному проєкціюванні відбувається спотворення форми, розмірів і деяких інших властивостей предмету (рис. 1.3). Разом з тим, неважко відмітити, що частина властивостей зберігається, наприклад, проєкція точки є точка; проєкція прямої – теж пряма лінія; якщо

точка належить прямій то проекція точки належить проекції тієї ж прямої; точка перетину прямих проектується в точку перетину їх проекцій. Проекція предмету, побудована методом центрального проєкціювання, називається перспективою (рис. 1.3).

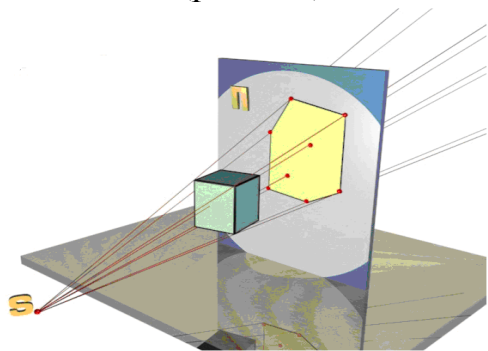


Рис. 1.3 Центральна проекція призми

Побудова проєкцій паралельно об'єкту називається прямим завданням нарисної геометрії. Неважко відмітити, що метод центрального проєкціювання дозволяє вирішувати її однозначно: кожна точка має на площині  $\Pi'$  єдину проєкцію, оскільки проєкціуюча пряма перетинається з площиною  $\Pi'$  в одній точці. Так, точка  $A$  (рис.1.1) має на площині  $\Pi'$  єдину

проєкцію  $A'$ , відрізок  $[BC]$  – єдину проєкцію  $[B'C']$ , будь-яка геометрична фігура – єдину проєкцію.

У практичній діяльності необхідно уміти не тільки створювати креслення, але і читати їх, тобто судити по кресленню однозначно про сам предмет. Визначення форми і розмірів об'єкта за його кресленням називається зворотним завданням нарисної геометрії. Одна проєкція точки не визначає її положення в просторі, оскільки може бути проєкцією будь-якої точки, належною проєкціуючою прямою. Так, точка  $A'$  (рис. 1.1) може бути проєкцією будь-якої точки, належною прямою  $SA$ ;  $[B'C']$  на рис.1.2 – проєкцією будь-якої лінії, належній проєкціуючій площині, визначуваною точкою  $S$  і прямою  $BC$ .

**Отже, одна проєкція об'єкту не дозволяє судити про його форму і розміри, тобто однопроєкційне креслення є необоротним.**

## 1.2. Паралельне проєкціювання

Якщо за центр проєкцій прийняти невластну точку  $S_{\infty}$  простору, то проєкціуючі прямі  $AA_1, BB_1, \dots$  будуть паралельними між собою. Для їх побудови замість відсутній на кресленні точки  $S$  задають напрям проєкціювання  $s$  (рис.1.4). Такий вид проєкціювання називається паралельним, а точки  $A_1, B_1, D_1$

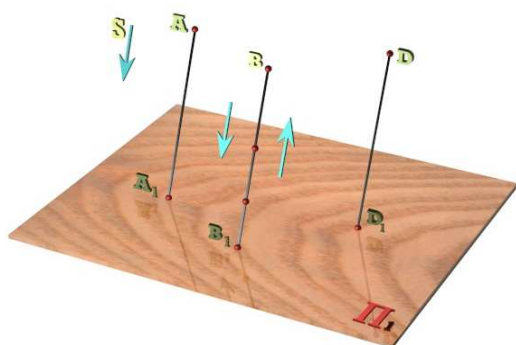


Рис. 1.4

проєкцій  $\Pi_1$  – паралельними проєкціями крапок  $A, B, D, \dots$  простору. Очевидно, що при паралельному проектуванні, так само як і при центральному, кожна точка простору має на площині  $\Pi_1$  одну проєкцію.



### 1.3. Інваріанти паралельного проєкціювання

1. Проекція точки на площину є точка (рис. 1.4)

$$A \rightarrow A_1.$$

2. Проекція прямої в загальному випадку пряма:  $l \rightarrow l_1$ , (рис.1.5); вона вироджується в точку, якщо пряма паралельно напрямку проєкціювання:

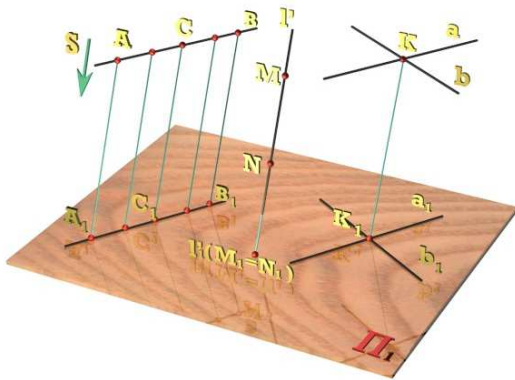


Рис. 1.5

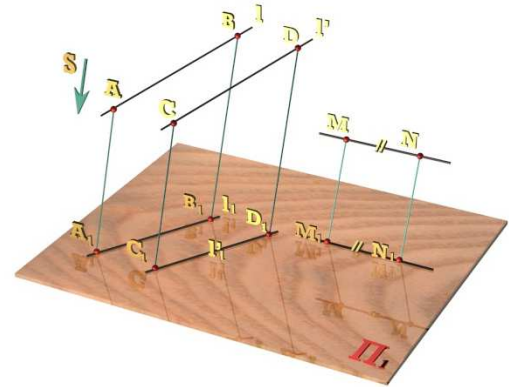


Рис. 1.6

3. Якщо точка належить лінії, то проєкція точки належить проєкції лінії (рис. 1.6):

$$A \in l \Rightarrow A_1 \in l_1$$

Слідство з пп. 2 і 3. Для побудови проєкції прямої досить побудувати проєкції двох точок, що належать їй:

$$A \in l \wedge B \in l \Rightarrow A_1 \in l_1 \wedge B_1 \in l_1$$

4. Точка перетину ліній проєкується в точку перетину їх проєкцій (рис. 1.5):

$$K = a \cap b \Rightarrow K_1 = a_1 \cap b_1$$

5. Проекції паралельних прямих паралельні (рис. 1.6):

$$l \parallel l' \Rightarrow l_1 \parallel l'_1$$

#### Наслідки:

1) відношення довжин відрізків паралельних прямих рівне відношенню довжин їх проєкцій (рис. 1.6):

$$[AB] // [CD] \Rightarrow \frac{|AB|}{|CD|} = \frac{|A_1B_1|}{|C_1D_1|};$$

2) якщо точка, що належить відріzkу прямої, ділить його в деякому відношенні, то проєкція точки ділить проєкцію відрізка в тому ж відношенні (рис. 1.6).

6. Якщо геометрична фігура  $\Phi$  належить площині  $\Sigma$ , паралельній площині проєкцій (наприклад,  $\Pi_1$ ), то проєкція цієї фігури на площину  $\Pi_1$  конгруентна самій фігури.

Наприклад, якщо відрізок  $MN$  паралельний площині проєкцій, то його проєкція на дану площину конгруентна самому відріzkу (рис. 1.6).

7. Проекція геометричної фігури не змінюється при паралельному перенесенні площини проєкцій.

## 1.4. Ортогональне проєкціювання

Якщо напрям проєкціювання перпендикулярний площині проєкцій, паралельне проєкціювання називається ортогональним (прямокутним):  $s \perp \Pi_1 \Rightarrow (AA_1) \perp \Pi_1$ . В цьому випадку проєкція  $A_1$ , точки  $A$  називається ортогональною, або прямокутною (рис. 1.7). Інакше проєкціювання називається косокутним.

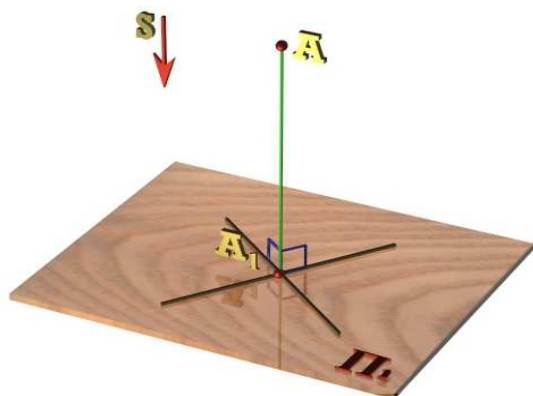


Рис. 1.7

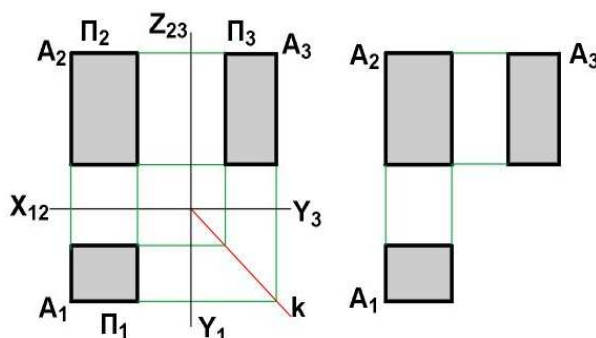


Рис. 1.8

Ортогональне проєкціювання, будучи окремим випадком паралельного, значно спрощує побудову проєкцій геометричних фігур і є основним при виконанні комплексних креслень технічних форм (рис. 1.8). Розглянуті в попередніх параграфах однопроєкційні креслення геометричних фігур є необоротними.

По ним не можна в думках відтворити просторову форму і розміри зображеного об'єкту. Існують різні способи усунення цього недоліку однопроєкційних креслень залежно від прийнятого виду проєкціювання.

Наприклад, при центральному проєкціюванні точку можна проектувати з двох різних центрів (рис. 1.9), при паралельному - за допомогою двох різних напрямів, при ортогональному - на дві пересічні площини. Неважко відмітити, що в кожному з цих випадків виходять дві проєкції  $A_1$ , і  $A'_1$ , точки  $A$ , що однозначно визначають її положення в просторі.

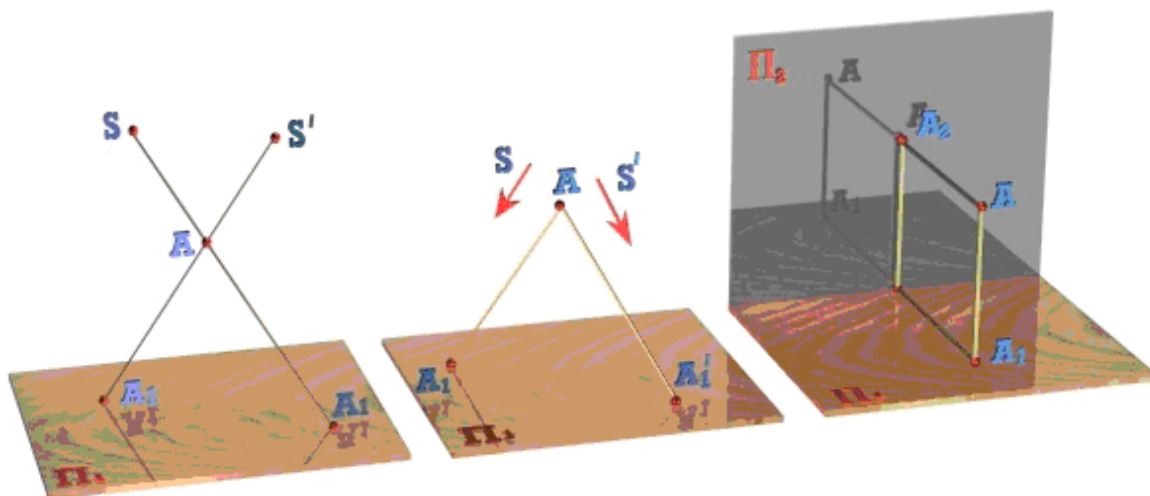


Рис. 1.9

## ЛЕКЦІЯ № 2. КОМПЛЕКСНІ КРЕСЛЕННЯ ГЕОМЕТРИЧНИХ ФІГУР

- 2.1. Комплексне креслення точки
- 2.2. Комплексні креслення ліній
- 2.3. Комплексні креслення прямих ліній

### 2.1. Комплексне креслення точки

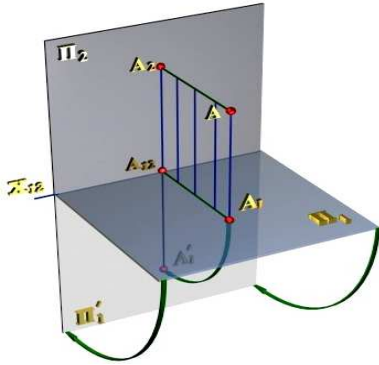


Рис. 2.1

Розглянемо систему двох взаємно перпендикулярних площин  $\Pi_1$  і  $\Pi_2$  (рис. 2.1). Площиність  $\Pi_1$  розташуємо горизонтально і назовемо горизонтальною площиною проєкцій, а площину  $\Pi_2$ , перпендикулярну  $\Pi_1$ , розташуємо прямо перед собою і назовемо фронтальною площиною проєкцій. Лінія  $x_{12}$  їх перетину називається віссю проєкцій. Візьмемо яку-небудь точку  $A$  (рис. 2.1) і побудуємо її ортогональні проєкції  $A_1$  і  $A_2$  відповідно на

площинах  $\Pi_1$  і  $\Pi_2$ . Точка  $A_1$  називається горизонтальною проєкцією точки  $A$ , а точка  $A_2$  - її фронтальною проєкцією. Точка  $A$  і її ортогональні проєкції  $A_1$  і  $A_2$  належать одній площині.

$[(AA_1) \cap (AA_2)]$ , = перпендикулярною  $\Pi_1$ ,  $\Pi_2$  і осі  $x_{12}$ .

Відстань  $|AA_1|$  точки  $A$  до площини  $\Pi_1$  називається висотою точки  $A$ , а її відстань  $|AA_2|$  до площини  $\Pi_2$  – глибиною точки  $A$ .

Просторова модель площин проєкцій (рис. 2.1) незручна для практичного використання, оскільки на площині  $\Pi_1$  відбувається спотворення форми і розмірів горизонтальної проєкції геометричної фігури. Для того, щоб перейти від просторової моделі площин проєкцій до більш простої площинної моделі, тобто до плоского креслення, сумістимо площину  $\Pi_1$  з площиною  $\Pi_2$ , обертаючи її навколо осі  $x_{12}$  в напрямі, вказаному на рис. 2.1 стрілками. В результаті отримаємо комплексне креслення точки  $A$ , що складається з комплексу двох її проєкцій  $A_1$  і  $A_2$ , що належать одній прямій, перпендикулярної осі  $x_{12}$  (рис. 2.1). Пряма  $(A_1A_2) \perp x_{12}$ , що сполучає дві проєкції точки на комплексному кресленні, називається лінією зв'язку. Отримане таким чином комплексне креслення точки буде оборотним, оскільки дві її проєкції  $A_1$  і  $A_2$  однозначно визначають положення точки  $A$  в просторі.

У технічній практиці для визначення форми і розмірів предмету застосовується принцип внутрішнього координування, при якому задаються розміри предмету, що характеризують форму і взаємне розташування його крапок, ліній і поверхонь щодо його конструкторських і технологічних баз, а не щодо площин проєкцій. Тому в техніці прийнятий безосний спосіб виконання креслень. Площини проєкцій при цьому в просторі не фіксуються, вісь проєкцій стає невизначеною і на кресленні не наноситься (рис. 2.2, в). Підставою для цього є те, що проєкція геометричної фігури не змінюється при паралельному перенесенні площини проєкцій (п. 7, розділ 1.3, лекція № 1).

Лінія зв'язку  $[A_1A_2]$  на безосному комплексному кресленні проводиться вертикально. Якщо з яких-небудь причин необхідно зафіксувати площини проєкцій  $\Pi_1$  і  $\Pi_2$ , то на безосному комплексному кресленні наноситься вісь

проекцій  $x_{12}$  перпендикулярно лініям зв'язку в будь-якому зручному місці між горизонтальною і фронтальною проекціями геометричної фігури.

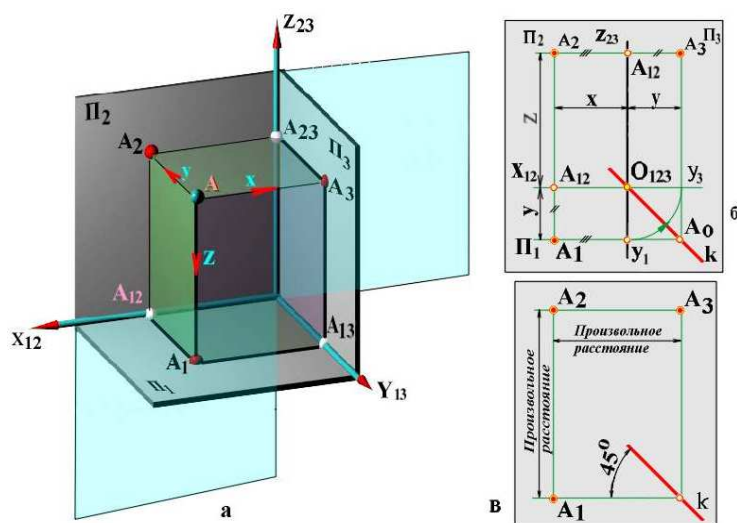


Рис. 2.2

У багатьох випадках для виявлення форми і розмірів предмету доводиться будувати його проекції не на дві, а на більшу кількість площин. Велика частина предметів вимагає побудови трьох проекцій. Для побудови третьої проекції предмету застосовується профільна площина проекцій  $\Pi_3$ , перпендикулярна  $\Pi_1$  і  $\Pi_2$  (рис. 2.2). Ортогональна проекція  $A_3$  точки  $A$  на профільну площину проекцій називається профільною проекцією точки. Відстань  $/AA_3/$  точки  $A$  до площини  $\Pi_3$  називається шириною точки  $A$ .

Очевидно, що дві будь-які проекції точки  $A$  визначають її положення в просторі (рис. 2.2).

Утворення комплексного креслення точки  $A$  (рис. 2.2,б) зрозуміло з просторового креслення.

За двома заданими проекціями точки можна побудувати її третю проекцію, користуючись умовами зв'язку між проекціями точки на комплексному кресленні (рис. 2.2 б)

- 1) горизонтальна і фронтальна проекції точки належать одній вертикальній лінії зв'язку;
- 2) фронтальна і профільна проекції точки належать одній горизонтальній лінії зв'язку;
- 3) горизонтальна і профільна проекції точки належать ламаній лінії зв'язку, вершина якого належить постійній прямій  $k$  креслення (пряма  $k$  є бісектрисою прямого кута, утвореного ламаною лінією зв'язку).

На безосному комплексному кресленні умови зв'язку між проекціями точки зберігаються (рис. 2.2, в).

Якщо задана система взаємозв'язаних точок  $A, B, C$ , то за двома проекціями кожної з них можна побудувати третю, якщо на ній є три проекції однієї з них, наприклад точки  $A$  (рис. 2.3, а). Точка  $A$  називається при цьому базовою.

Якщо прийняти площини проєкцій  $\Pi_1, \Pi_2$  і  $\Pi_3$  за координатні площини декартової системи координат, то довжини відрізків, що виражають відстані точки  $A$  до площини проєкцій, віднесені до одиниці довжини  $|e|$  будуть координатами точки  $A$  (рис. 2.2, а, б):

$|AA_3| / |e| = x$  - абсциса (широта)

$|A_2| / |e| = y$  - ордината (глибина)

$|A_1| / |e| = z$  - апліката (висота).

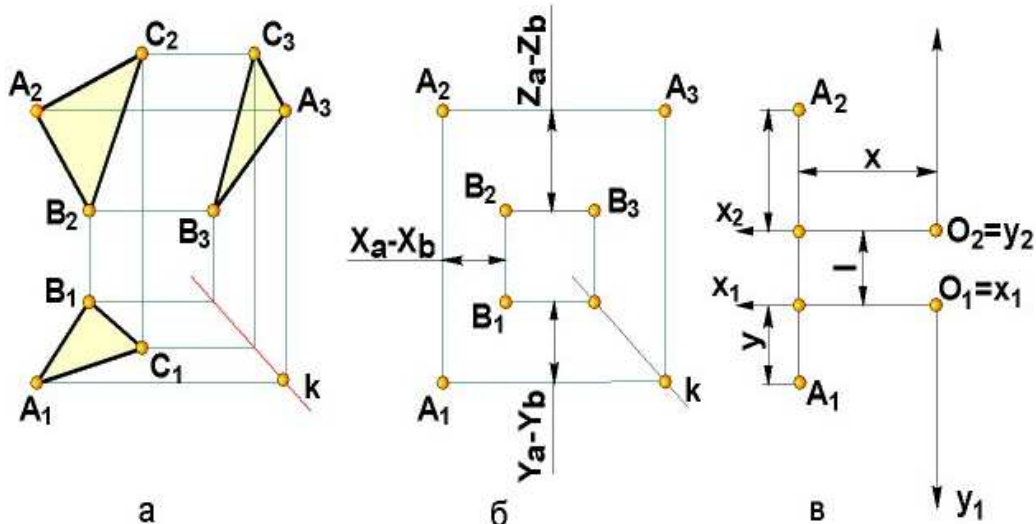


Рис.2.3

У технічних кресленнях за одиницю довжини приймають  $|e| = 1$  мм. За координатами точки  $A(x,y,z)$  можна побудувати її проєкції, а по заданим проєкціям визначити її координати (рис. 2.2, б). При безосному способі зображення координати точки стають не визначеними. В цьому випадку для побудови комплексного креслення точки можна скористатися різницями координат, які не залежать від положення площин проєкцій (рис. 2.3, б), або побудувати на ньому проєкції координатних осей і віднести точку до системи координат  $Oxyz$  (рис.2.3, в).

### Висновки:

1. Сукупність двох і більш взаємозв'язаних ортогональних проєкцій геометричної фігури, розташованих на одній площині креслення, називається комплексним кресленням.
2. Оборотно комплексне креслення повинне містити не менші двох проєкцій геометричної фігури.
3. Для того, щоб креслення геометричної фігури було оборотним, воно повинно містити стільки проєкцій, щоб кожна її точка мала не менш двох проєкцій.

## 2.2. Комплексні креслення ліній

**Лінії** серед геометричних фігур займають особливе положення. Крім службового застосування при виконанні зображень і різних графічних побудов, вони дозволяють вирішувати багато наукових і інженерних задач.

Наприклад, за допомогою ліній можна створити наочні моделі багатьох процесів, встановити і досліджувати функціональну залежність між різними



параметрами, конструювати поверхні технічних форм і т.п. Лінію можна представити або як межу поверхні, або як слід безперервно рухомої в просторі точки. Оскільки положення точки на лінії визначається однією безперервно змінною величиною (одним параметром), лінія є однопараметричною (одновимірною) безперервною безліччю точок. Для нарисної геометрії другий, так званий кінематичний, спосіб представлення лінії є зручнішим. Існують **прямі, ламані і криві лінії**.

### 2.3. Комплексні креслення прямих ліній

**Пряма** є така безліч точок, властивості якої визначаються відомою аксіомою прямої лінії: "**через будь-які дві різні точки проходить одна і лише одна пряма**" і теоремою, яка виходить з аксіоми прямої: "**дві різні прямі можуть мати не більш за одну загальну точку**".

#### Прямая загального положення

Пряма може займати в просторі різні положення щодо площин проекцій. Пряма, не паралельна і не перпендикулярна жодній з площин проекцій, називається прямою загального положення. Проекцією прямої лінії загальному випадку є пряма (п. 2, розділ 1.3). Очевидно, що в системі площин проекцій  $\Pi_2/\Pi_1$  пряма **l** буде мати дві проекції:  $l_1$  на  $\Pi_1$  і  $l_2$  на  $\Pi_2$  (рис. 2.4).

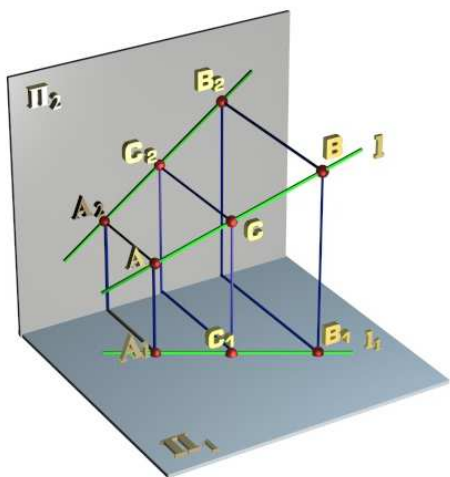


Рис 2.4

Дві проекції прямої загального положення визначають її положення в просторі, оскільки кожна точка прямої має дві проекції.

Для побудови проекції прямої досить побудувати проекції двох її точок (рис. 2.4) на підставі слідства з пп. 2 і 3, розд. 1.3.

Різниця координат двох неспівпадаючих точок **A** і **B**, що належать прямій **l** загального положення, не дорівнює нулю (рис. 2.4):

$$\begin{aligned} X_B - X_A &= a \neq 0, \\ Y_B - Y_A &= c \neq 0, \\ Z_B - Z_A &= b \neq 0. \end{aligned}$$

Безліч точок, що складається з двох різних точок прямої і всіх точок, що знаходяться між ними, називається відрізком прямої.

#### Визначення довжини відрізка прямої способом прямокутного трикутника

На рис. 2.5 показана просторова схема рішення даної задачі, а на рис. 2.6 приведені необхідні побудови на комплексному кресленні. Побудуємо ортогональну проекцію  $[A_1B_1]$  відрізка **AB** на площину  $\Pi_1$ .

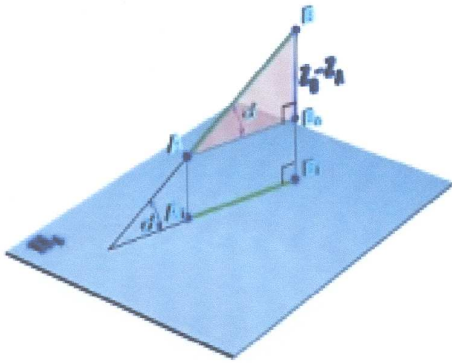


Рис. 2.5

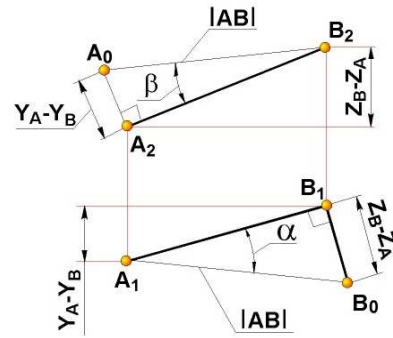


Рис. 2.6

Проведемо  $[AB_0] \parallel [A_1B_1]$ . Трикутник  $ABB_0$  - прямокутний. Довжина одного його катета дорівнює довжині горизонтальної проекції відрізка  $[AB]$ , а другого - різниці висот кінців відрізка  $[AB]$ .

$$|AB_0| = |A_1B_1| ; |BB_0| = |BB_1| - |AA_1| = Z_B - Z_A$$

Відрізок  $[AB]$  є гіпотенузою цього трикутника, а  $\alpha$  - кутом нахилу  $[AB]$  до горизонтальної площини проєкцій. Трикутник, конгруентний даному, можна побудувати на комплексному кресленні (рис. 2.6).

Прийнявши за один катет  $[A_1B_1]$ , будемо прямокутний трикутник, другим катетом якого є відрізок  $[B_1B_0] = Z_B - Z_A$ . Довжина гіпотенузи  $|A_1B_0|$  цього трикутника рівна  $|AB|$ , а  $\alpha = \angle B_1A_1B_0$  - величині кута нахилу його до площини  $\Pi_1$ . Довжина відрізка може бути визначена як довжина гіпотенузи прямокутного трикутника, одним катетом якого є фронтальна проєкція  $[A_2B_2]$ , а другим - різниця глибин точок  $A$  і  $B$  (ця побудова також показана на рис. 2.6). Доведіть це самостійно.

Подумайте, що визначає позначений на малюнку кут  $\beta$  ?

### Приналежність точки прямої лінії

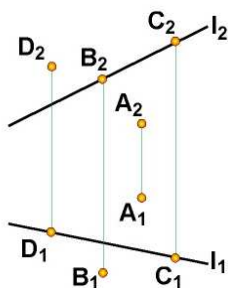


Рис. 2.7

Точка може належати прямій і знаходитися зовні прямої. Якщо точка  $C$  (рис. 2.7) належить прямій  $l$ , то проєкції  $C_1$  і  $C_2$  точки  $C$  належать однойменним проєкціям прямої  $l$ :

$$C \in l \Rightarrow C_1 \in l_1 \wedge C_2 \in l_2.$$

Якщо точка не належить прямою  $l$ , то, принаймні, одна з її проєкцій не належить однойменній проєкції прямої. На рис.2.7

точки  $A$ ,  $B$  і  $D$  не належать прямій  $l$ , причому точка  $D$  розташована над прямою, а точка  $B$  - перед прямою.

### Прямі приватного положення

#### Прямі рівня

Пряма, паралельна одній з площин проєкцій, називається **прямою рівня**.

**Горизонталь** - пряма, паралельна  $\Pi_1$  (рис. 2.8). На рис. 2.9 показано комплексне креслення горизонталі. Горизонталь позначається буквою  $h$ .

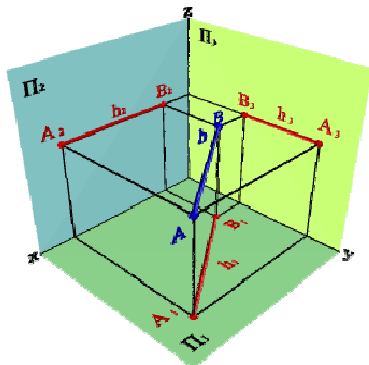


Рис. 2.8

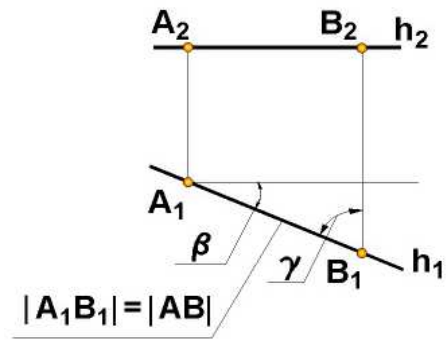


Рис. 2.9

Її горизонтальна проекція  $h_1$ , займає положення, відповідне положенню самої горизонталі в просторі, а фронтальна проекція перпендикулярна лініям зв'язку, оскільки  $Z_B - Z_A = 0$ . Відрізок  $[AB]$  горизонталі  $h$  і кут нахилу її до площини  $\Pi_2$  проєктуються на площину  $\Pi_1$  без спотворення.

**Фронталь** - пряма, паралельна  $\Pi_2$  (рис. 2.10, рис. 2.11).

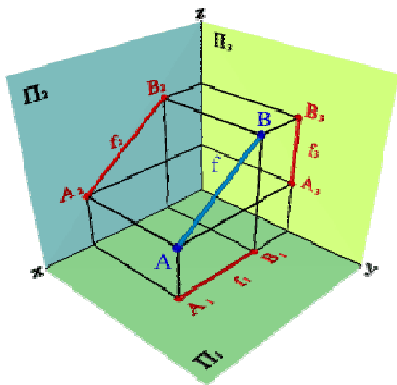


Рис. 2.10

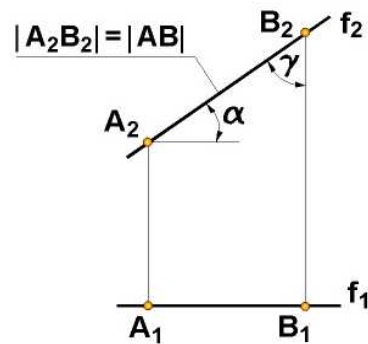


Рис. 2.11

Фронталь позначається буквою  $f$ , її фронтальна проекція  $f_2$  займає положення, відповідне положенню самої фронталі в просторі, а її горизонтальна проекція перпендикулярна лініям зв'язку, оскільки  $Y_B - Y_A = 0$ . Відрізок  $[AB]$  фронталі  $f$  і кут  $\alpha$  нахилу її до площини  $\Pi_1$  проєктуються на площину  $\Pi_2$  без спотворення.

**Профільна пряма** - це пряма, паралельна  $\Pi_3$  (рис. 2.12, рис. 2.13).

Профільна пряма позначається буквою  $p$ . Її профільна проекція займає положення, відповідне положенню в просторі самої профільної прямої, а

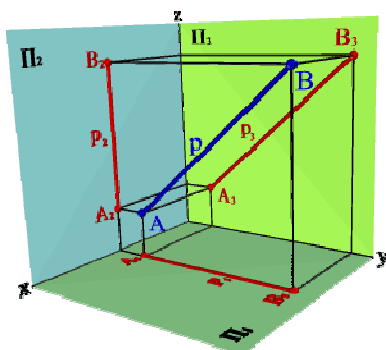


Рис. 2.12

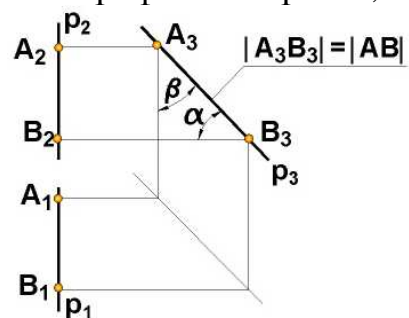


Рис. 2.13



горизонтальна і фронтальна проєкції співпадають з однією і тією ж вертикальною лінією зв'язку, оскільки  $X_A - X_B = 0$ . Відрізок  $[AB]$  профільної прямої  $p$  і кути  $\alpha$  і  $\beta$  нахилу її відповідно до площин  $\Pi_1$  і  $\Pi_2$  проєктуються на площину  $\Pi_3$  без спотворення.

Положення горизонталі  $h$  і фронталі  $f$  в просторі визначається завданням на кресленні двох їх проєкцій  $h_1$  і  $h_2$ ,  $f_1$  і  $f_2$ . Дві проєкції  $p_1$  і  $p_2$  профільної прямої  $p$  не визначають її положення в просторі, оскільки цим проєкціям відповідає незліченна безліч прямих, що належать профільній площині, що проходить через задану пряму. За аналогією з цим горизонталь не визначається двома своїми проєкціями  $h_2$ ,  $h_3$ , а фронталь -  $f_1$  і  $f_3$ . Тому для визначення прямої  $p$  необхідно задати дві проєкції  $p_2$ ,  $p_3$  або  $p_1$ ,  $p_3$  або ж задати на прямій  $p$  дві точки  $A$  і  $B$  (рис.2.10) -  $p_2(A_2B_2)$  і  $p_1(A_1B_1)$ . Отже, двохпроєкційне комплексне креслення лінії рівня обернемо тільки в тому випадку, якщо воно містить проєкцію прямої не паралельну їй площину проєкцій.

### ЛЕКЦІЯ № 3. КОМПЛЕКСНЕ КРЕСЛЕННЯ ПОВЕРХОНЬ (простих)

Всі поверхні можна розділити на плоскі (площини), багатогранні і криві. Простою поверхнею є площина

#### Площина загального положення

Площина є така безліч точок, основні властивості якої виражаються наступними аксіомами:

**1. Через три точки, що не належать одній прямій, проходить одна і лише одна площина. Наслідки:**

- 1) через пряму і не належну їй точку можна провести одну і лише одну площину;
- 2) через дві пересічні прямі можна провести одну і лише одну площину;
- 3) через дві різні паралельні прямі можна провести тільки одну площину.

**2. Пряма, що проходить через будь-які дві різні точки площини, належить цій площині (якщо дві точки прямої належать площині, то і всі точки цієї прямої належать площині).**

**3. Якщо дві різні площини мають загальну точку, то їх перетин є пряма (дві площини перетинаються по прямій лінії).**

Площина може займати різні положення щодо площин проєкцій. Площина, не паралельна і не перпендикулярна жодній з площин проєкцій, називається площиною загального положення.

Задати площину на кресленні проєкціями безлічі її точок практично неможливо, оскільки проєкції точок площини покрийють площини проєкцій і ми не отримаємо на них ніяких зображень. Тому площину на кресленні задають проєкціями тих, геометричних фігур, що їй належать та які однозначно визначають її положення в просторі і дозволяють побудувати будь-яку її точку. На підставі аксіоми 1 і наслідків з неї площина загального положення на кресленні можна задати (рис. 3.1. а, б, в, г, д):

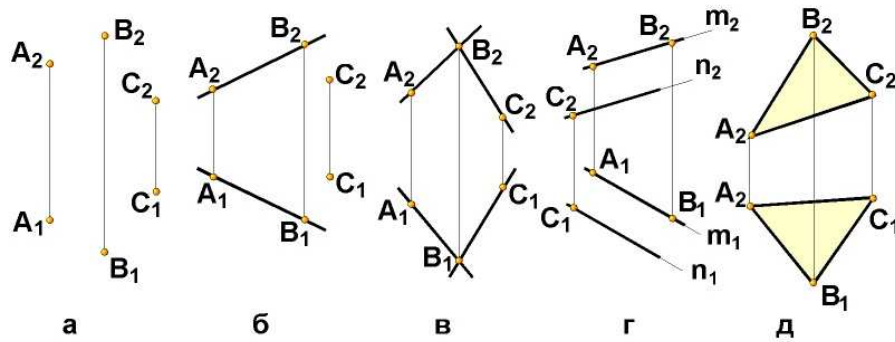


Рис. 3.1

- а) проєкціями трьох точок, що не належать одній прямій лінії;
- б) проєкціями прямої і не належної їй точки;
- в) проєкціями двох пересічних прямих;
- г) проєкціями двох різних паралельних прямих;
- д) проєкціями плоскої фігури.

На рис. 3.2 приведені тривимірна модель і комплексне креслення площини загального положення.

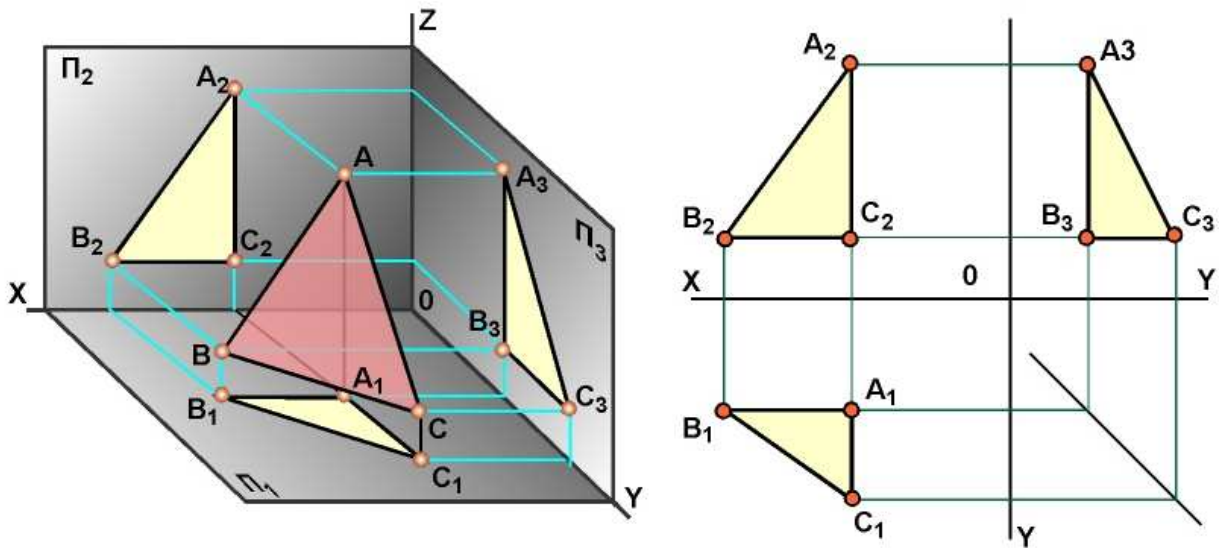


Рис. 3.2

## ЛЕКЦІЯ № 4. КОМПЛЕКСНІ КРЕСЛЕННЯ ПОВЕРХОНЬ

- 4.1. Багатогранні поверхні. Многогранники
- 4.2. Криві поверхні
- 4.3. Аксонометричні проєкції
  - 4.3.1. Основна теорема аксонометрії (теорема Польке)
  - 4.3.2. Стандартні аксонометричні проєкції
  - 4.3.3. Коло в аксонометрії
  - 4.3.4. Побудова аксонометричних зображень

- 4.3.4.1. Побудова аксонометричних проєкцій плоских деталей
- 4.3.4.2. Побудова аксонометричних проєкцій 3-вимірних об'єктів
- 4.3.4.3. Побудова аксонометричних проєкцій ліній перетину кривих поверхонь

#### 4.1. Багатогранні поверхні. Многогранники.

Поверхня, утворена частинами попарно пересічних площин, називається **багатогранною**. На рис. 4.1 зображені деякі види багатогранних поверхонь.

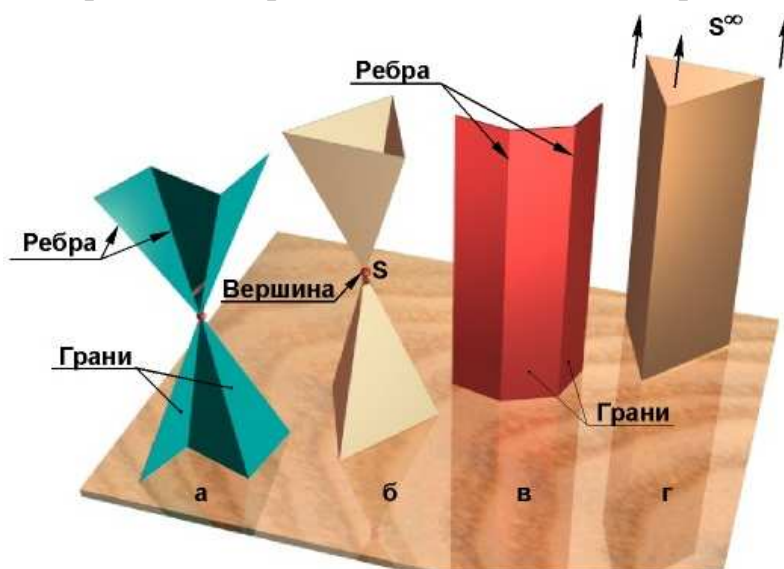


Рис. 4.1

Їх елементами є грані, ребра і вершини. Відсіки площин, створюючі багатогранну поверхню, називаються гранями, лінії перетину суміжних граней - ребрами, точки перетину не менше чим трьох граней - вершинами.

Якщо кожне ребро багатогранної поверхні належить одночасно двом її граням, її називають **замкнутою** (рис. 4.1, б, г), інакше - **незамкнутою** (рис. 4.1, а, в)

Багатогранна поверхня називається **пірамідальною**, якщо всі її ребра перетинаються в одній точці - вершині (рис. 4.1, а). Пірамідальна поверхня має дві необмежені підлоги. Багатогранна поверхня називається **призматичною**, якщо всі її ребра паралельні між собою (рис. 4.1, г).

Геометричне тіло, з усіх боків обмежене плоскими багатокутниками, називається **многогранником**. Простими многогранниками є піраміди і призми (рис. 4.2)

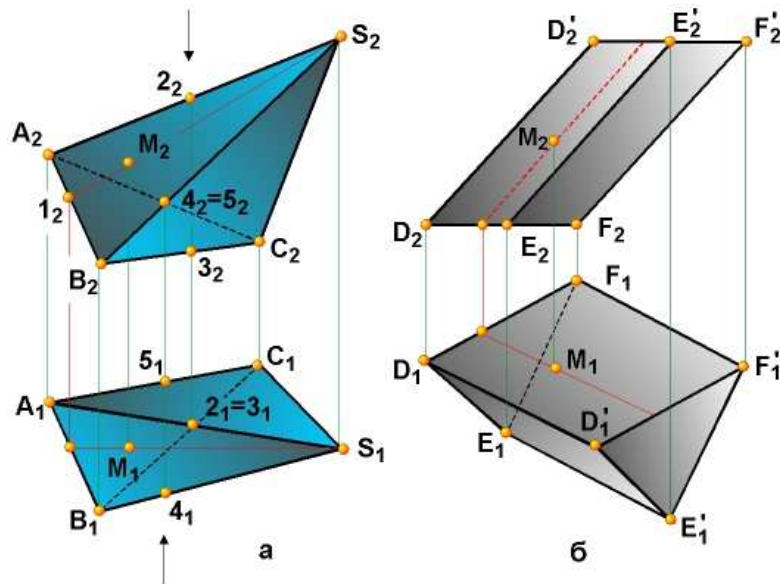


Рис. 4.2

## 4.2. Криві поверхні

### Загальні поняття і визначення

Криві поверхні широко застосовуються в різних областях науки і техніки при створенні контурів різних технічних форм або як об'єкти інженерних досліджень. Існують три способи завдання кривих поверхонь:

1. Аналітичний - за допомогою рівнянь;
2. За допомогою каркаса;
3. Кінематичний, тобто переміщенням ліній в просторі.

Складанням рівнянь поверхонь займається аналітична геометрія; вона розглядає криву поверхню як безліч точок, координати яких задовольняють деякому рівнянню. На рис. 4.3 приведений приклад поверхні заданої аналітично (системою рівнянь алгебри).

При каркасному способі завдання крива поверхня задається сукупністю деякої кількості ліній, що належать поверхні. Лінії, створюючи каркас, як правило, беруть сімейство ліній, що виходять при перетині поверхні поряд паралельних площин. Цей спосіб застосовується при проектуванні кузовів автомобілів, в літако- і суднобудуванні, в топографії і т. ін.

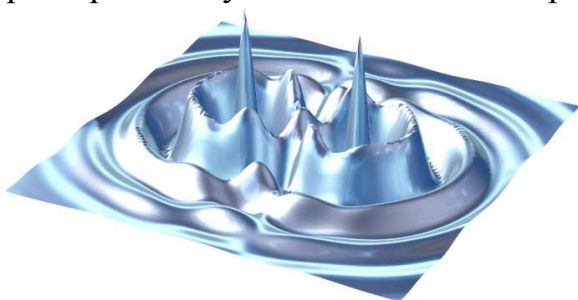


Рис 4.3

Нарисна геометрія вивчає **кінематичні способи** створення і завдання кривих поверхонь. При цьому кожна крива поверхня розглядається як сукупність послідовних положень лінії твірної  $l$ , що переміщується в просторі за певним законом. Лінія твірної при своєму русі може залишатися незмінною, а може і міняти свою форму.

**Такий спосіб утворення поверхні називається кінематичним, а сама**

**поверхня - кінематичною.**

Закон переміщення лінії твірної, як правило, задається за допомогою направляючих ліній і алгоритму переміщення, що утворюються за тими, що направляють.

На кресленні кінематична крива поверхня задається за допомогою її визначника.

**Визначником поверхні називають сукупність умов, необхідних і достатніх для завдання поверхні в просторі.**

### 4.3. Аксонометричні проєкції

Аксонометричні зображення широко застосовуються завдяки добрій наочності і простоті побудов.

Слово «аксонометрія» в перекладі з грецького означає вимірювання за осями. Аксонометричний метод може поєднуватися і з паралельним, і з центральним проєктуванням за умови, що предмет проєктується разом з координатною системою.

**Суть методу паралельного аксонометричного проєктування полягає в тому, що предмет відносять до деякої системи координат і потім проєктують паралельними променями на площину разом з координатною системою.**

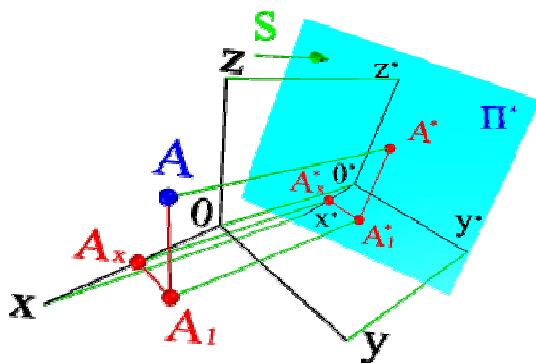


Рис. 4.4

На рис 4.4 показана точка  $A$ , віднесена до системи прямокутних координат  $xyz$ . Вектор  $S$  визначає напрям проєктування на площину проєкцій  $\Pi^*$ .

**Аксонометричну проєкцію  $A_1^*$  горизонтальної проєкції точки  $A$  прийнято називати вторинною проєкцією.**

Спотворення відрізків осей координат при їх проєкціюванні на  $\Pi^*$  характеризується так званим коефіцієнтом спотворення.

**Коефіцієнтом спотворення називається відношення довжини проєкції відрізка осі на картині до його дійсної довжини.**

Так по осі  $x^*$  коефіцієнт спотворення складає  $u = \theta^* x^* / \theta x$ , а по осі  $y^*$  і  $z^*$ , відповідно,  $v = \theta^* y^* / \theta y$  і  $\omega = \theta^* z^* / \theta z$ .

Залежно від відношення коефіцієнтів спотворення аксонометричні проєкції можуть бути:

**Ізометричними**, якщо коефіцієнти спотворення за всіма трьома осями рівні між собою; в цьому випадку  $u=v=\omega$ .

**Диметричними**, якщо коефіцієнти спотворення за двома будь-якими осями рівні між собою, а за третьою – відрізняється від перших двох.

**Триметричними**, якщо всі три коефіцієнти спотворення за осями різні.

АксонOMETричні проєкції розрізняються також і за тим кутом  $\varphi$ , який утворюється проєктуючим променем з площиною проєкцій. Якщо  $\varphi \neq 90^\circ$ , то аксонOMETрична проєкція називається **косокутною**, а якщо  $\varphi = 90^\circ$  – прямокутною.

#### **4.3.1. Основна теорема аксонOMETрії (теорема ПОЛЬКЕ)**

Розглянувши загальні відомості про аксонOMETричні проєкції, можна зробити такі висновки:

- **аксонOMETричні креслення оборотні;**
- **аксонOMETрична і вторинна проєкції точки цілком визначають її положення в просторі.**

АксонOMETричні проєкції оборотні, якщо відома аксонOMETрія трьох головних напрямів вимірювань фігури і коефіцієнти спотворення у цих напрямках.

АксонOMETричні проєкції фігури є її проєкціями на площині довільного положення при довільно вибраному напрямі проєкціювання.

Очевидно, можливо і зворотнє. На площині можна вибрати довільне положення осей з довільними аксонOMETричними масштабами.

**У просторі завжди можливе таке положення натуральної системи прямокутних координат і такий розмір натурального масштабу за осями, паралельною проєкцією яких є дана аксонOMETрична система.**

Німецький вчений Карл Польке (1810-1876) сформулював основну теорему аксонOMETрії: **три відрізки прямих довільної довжини, що лежать в одній площині і виходять з однієї точки під довільними кутами один до одного, представляють паралельну проєкцію трьох рівних відрізків, відкладених координатних осей від початку.**

Згідно цієї теорема, **будь-які три прями в площині, витікаючі з однієї точки і не співпадаючі між собою, можна прийняти за аксонOMETричні осі.** Будь-які відрізки довільної довжини на цих прямих, відкладені від точки їх перетину, можна прийняти за аксонOMETричні масштаби. Ця система аксонOMETричних осей і масштабів є паралельною проєкцією деякої прямокутної системи координатних осей і натуральних масштабів.

У практиці побудови аксонOMETричних зображень зазвичай застосовують лише деякі певні комбінації напрямів аксонOMETричних осей і аксонOMETричних масштабів: прямокутна ізометрія і диметрія, косокутна фронтальна диметрія, кабінетна проєкція та ін.

#### **4.3.2. Стандартні аксонOMETричні проєкції**

Згідно з ДСТ 2.317-69, із прямокутних аксонOMETричних проєкцій рекомендується застосовувати прямокутні **ізометрію і диметрію.**

Між коефіцієнтами спотворення і кутом  $\varphi$ , створеним напрямом проєкціювання і картинною площиною, існує така залежність:

$$u^2 + v^2 + \omega^2 = 2 + ctg^2 \varphi,$$

якщо  $\varphi=90^\circ$ , то  $u^2+v^2+\omega^2=2$ ,

У ізометрії  $u=v=\omega$  і, отже,  $3u^2=2$ , звідки  $u=\sqrt{2/3} \approx 0,82$ .

Таким чином, в прямокутній ізометрії розміри предмету за всіма трьома вимірюваннями скорочуються на 18 %. ДСТ рекомендує ізометричну проекцію будувати без скорочення за осями координат (рис.4.5), що відповідає збільшенню зображення проти оригіналу в 1,22 разу.

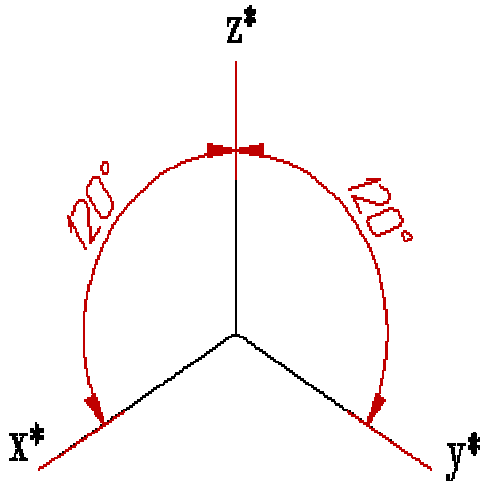


Рис. 4.5

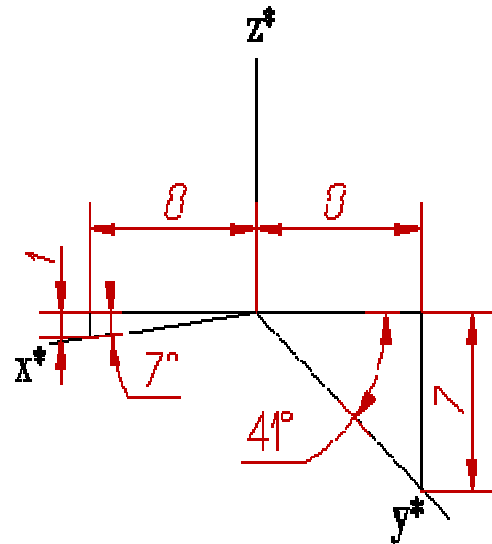


Рис. 4.6

При побудові прямокутної диметричної проекції скорочення довжин по осі  $y'$  (рис.4.6) приймають удвічі більше, ніж за двома іншими, тобто вважають, що  $u=\omega$ , а  $v=0,5u$ .

тоді  $2u^2+(0,5u)^2=2$ , звідки  $u^2=8/9$  і  $u \approx 0,94$ , а  $v=0,47$ .

У практичних побудовах від таких дробних коефіцієнтів зазвичай відмовляються, вводячи масштаб збільшення, визначуваний співвідношенням  $1/0,94=1,06$ , і тоді коефіцієнти спотворення по осях  $x'$  і  $z'$  рівні одиниці, а по осі  $y'$  удвічі менші  $v=0,5$ .

З косокутних аксонометричних проекцій ДСТом передбачено застосування фронтальної і горизонтальної ізометрії і фронтальної диметрії (останню ще називають кабінетною проекцією).

### 4.3.3 Коло в аксонометрії

При паралельному проєкціюванні кола на яку-небудь площину  $\Pi^*$  отримуємо його зображення в загальному випадку у вигляді еліпса (рис. 4.7).

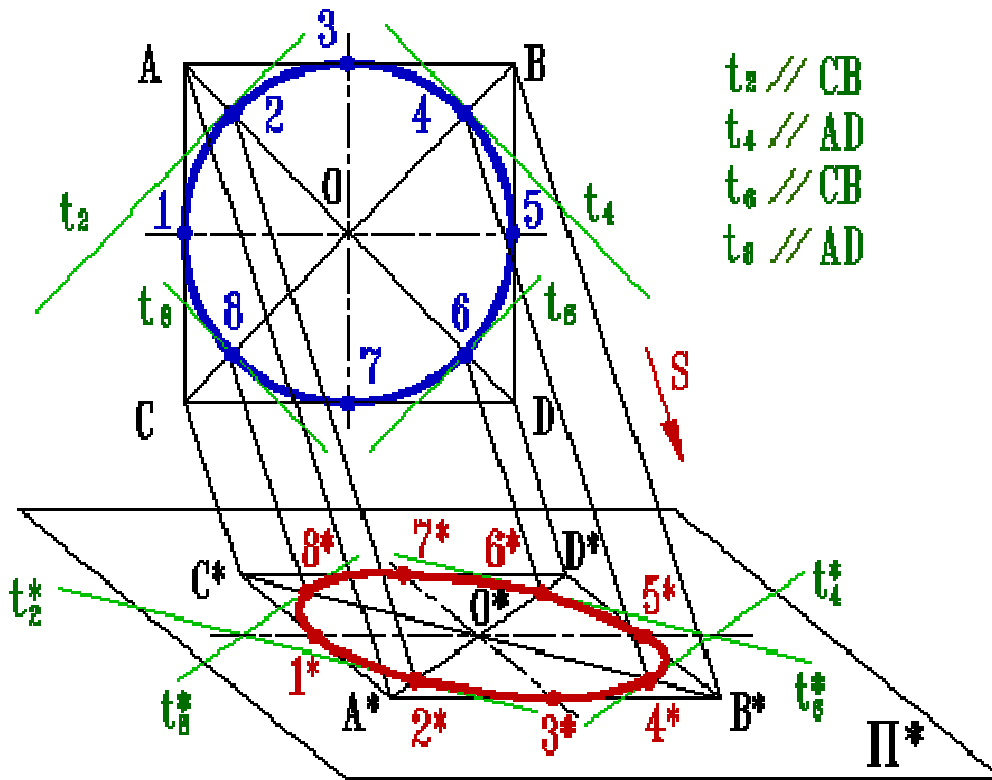


Рис. 4.7

Як би не була розташована площина кола, спочатку доцільно побудувати паралелограм  $A^*B^*C^*D^*$  – паралельну проекцію квадрата  $ABCD$ , описаного біля даного кола, а потім за допомогою восьми точок і восьми дотичних вписати в нього еліпс.

Точки  $1, 3, 5$  і  $7$  – середини сторін паралелограма. Точки  $2, 4, 6$  і  $8$  розташовані на діагоналях так, що кожна з них ділить напівдіагональ у співвідношенні  $3:7$ .

Дійсно, на основі властивостей паралельного проєціювання можна записати, що  $A2/1O = A^*2^*/2^*O^*$ , що  $A1/1O = (r\sqrt{2}-r)/r \approx 3/7$ .

З восьми дотичних до еліпса перші чотири – це сторони паралелограма, а решта  $t_2, t_4, t_6, t_8$  – прямі, паралельні його діагоналям.

Так дотична  $t_2^*$  до еліпса паралельна діагоналі  $C^*D^*$ , Пояснюється це тим, що  $t_2^*$  і  $C^*D^*$  є проєкціями двох паралельних прямих  $t_2$  і  $CD$ .

Графічні побудови, передуючі викреслюванню самого еліпса, доцільно виконувати в наступній послідовності (рис. 4.8):



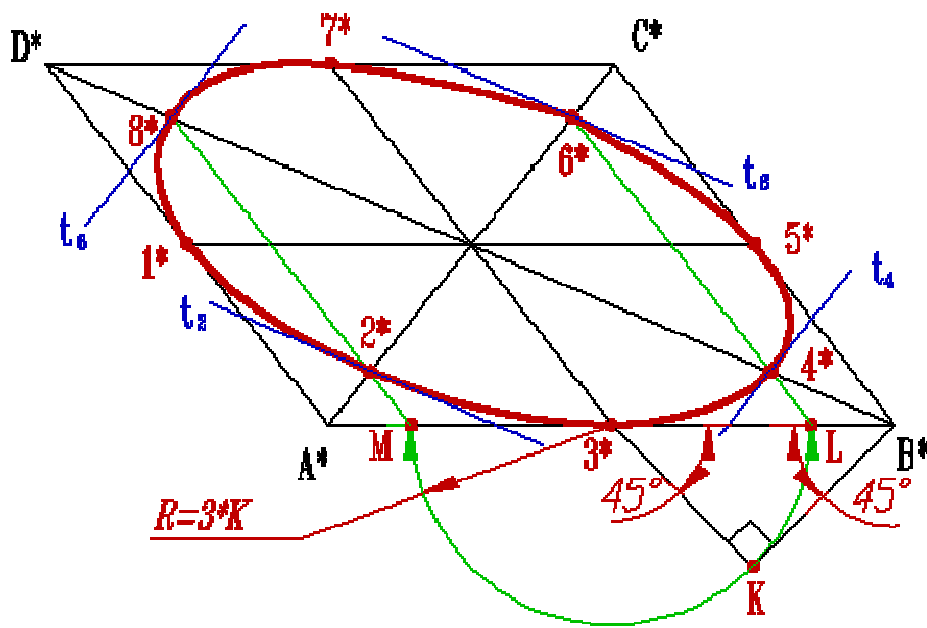


Рис. 4.8

1. Побудувати аксонометричну проекцію квадрата - паралелограм  $A^*B^*C^*D^*$  і провести діагоналі  $A^*C^*$  і  $B^*D^*$ ;
2. Відзначити середини сторін паралелограма – точки  $1^*$ ,  $3^*$ ,  $5^*$  і  $7^*$  ;
3. На відрізку  $3^*B^*$ , як на гіпотенузі, побудувати прямокутний рівнобедрений трикутник  $3^*KB^*$ ;
4. З точки  $3^*$  радіусом  $3^*K$  описати півколо, яке перетне  $A^*B^*$  в точках  $L$  і  $M$ ; ці точки ділять відрізок  $3^*A^*$  і рівний йому відрізок  $3^*B^*$  відносно  $3:7$  ;
5. Через точки  $L$  і  $M$  провести прямі, паралельні бічним сторонам паралелограма, і відзначити точки  $2^*$ ,  $4^*$ ,  $6^*$  і  $8^*$  розташовані на діагоналях;
6. Побудувати дотичні до еліпса в знайдених точках. Дотичні  $t_2$  і  $t_6$  паралельні  $BD$ , а дотичні  $t_4$  і  $t_8$  паралельні  $AC$ .
7. Отримавши вісім точок і стільки ж дотичних, можна з достатньою точністю накреслити еліпс.

ДСТ 2.317-69 визначає положення кіл, що лежать в площинах, паралельних площинам проекцій для прямокутної ізометричної проекції (рис. 4.9) і для прямокутної диметрії (рис. 4.10).

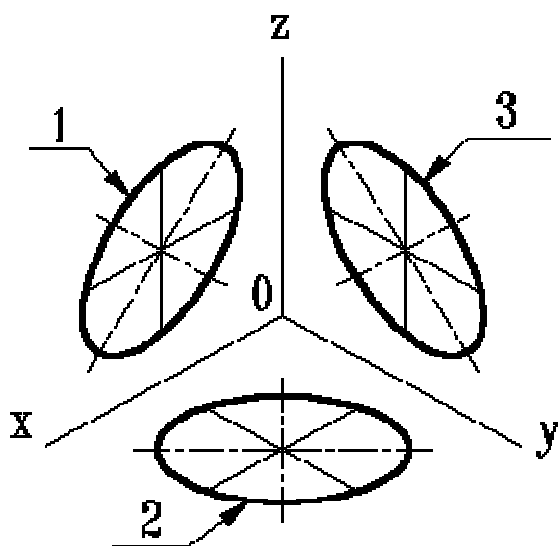


Рис. 4.9

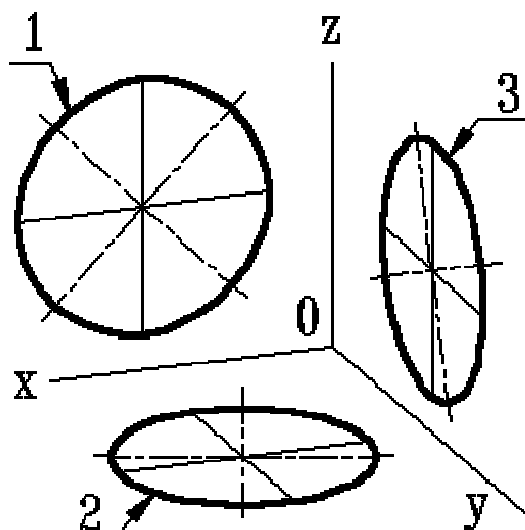


Рис. 4.10

Якщо ізометричну проекцію виконують без спотворення за осями  $x$ ,  $y$ ,  $z$ , то велика вісь еліпсів 1,2,3 рівна  $1,22$ , а мала вісь -  $0.71$  діаметру кола.

Якщо ізометричну проекцію виконують із спотворенням за осями  $x$ ,  $y$ ,  $z$ , то велика вісь еліпсів 1, 2, 3 рівна діаметру кола, а мала -  $0.58$  діаметру кола.

Якщо диметричну проекцію виконують без спотворення за осями  $x$  і  $z$ , то велика вісь еліпсів 1, 2, 3 дорівнює  $1,06$  діаметру кола, а мала вісь еліпса 1 -  $0.95$ , еліпсів 2 і 3 -  $0.35$  діаметру кола.

Якщо диметричну проекцію виконують із спотворенням за осями  $x$  і  $z$ , то велика вісь еліпсів 1, 2, 3 дорівнює діаметру кола, а мала вісь еліпса 1 -  $0.9$ , еліпсів 2 і 3 -  $0,33$  діаметру кола.

1- еліпс (велика вісь розташована під кутом  $90^\circ$  до осі  $y$ ); 2- еліпс (велика вісь розташована під кутом  $90^\circ$  до осі  $z$ ); 3-еліпс (велика вісь розташована під кутом  $90^\circ$  до осі  $x$ ).

#### 4.3.4. Побудова аксонометричних зображень

Перехід від ортогональних проекцій предмету до аксонометричного зображення рекомендується здійснювати в такій послідовності (рис. 4.11):

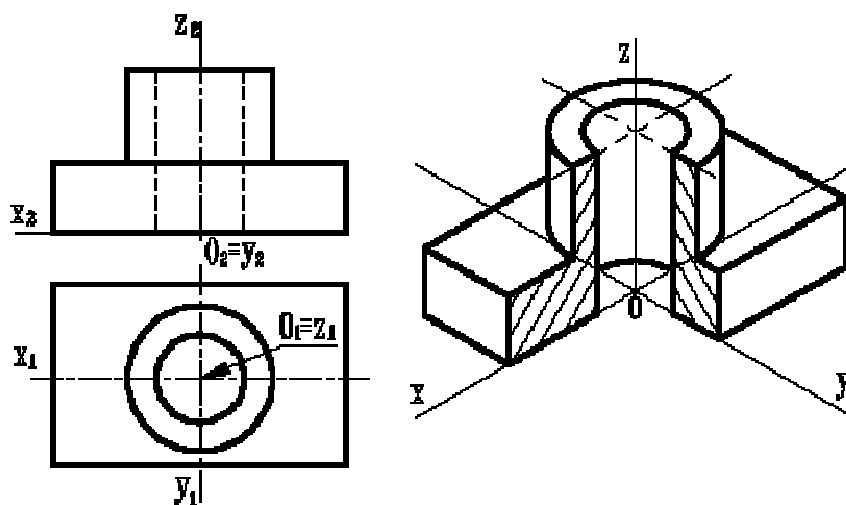


Рис. 4.11

1. На ортогональному кресленні розмічають осі прямокутної системи

координат, до якої і відносять даний предмет. Осі орієнтують так, щоб вони допускали зручне вимірювання координат точок предмету. Наприклад, при побудові аксонометрії тіла обертання одну з координатних осей доцільно сумістити з віссю тіла.

2. Будують аксонометричні осі з таким розрахунком, щоб забезпечити якнайкращу наочність зображення і видимість тих або інших точок предмету.

3. За однією з ортогональних проекцій предмету креслять вторинну проекцію.

4. Створюють аксонометричне зображення, для наочності роблять виріз чверті.

ДСТ 2.317-69 визначає умовності і способи нанесення розмірів при побудові аксонометричного зображення, основну увагу слід звернути на таке:

Лінії штрихування перетину в аксонометричних проекціях наносять паралельно одній з діагоналей проекцій квадратів, що лежать у відповідних координатних площинах, сторони яких паралельні аксонометричним осям, рис. 4.12а,б.

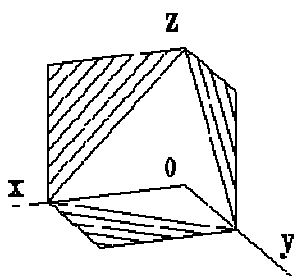


Рис. 4.12,а

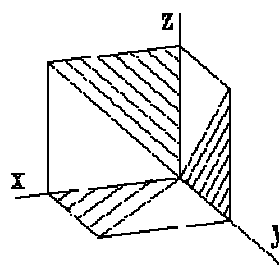


Рис. 4.12,б

При нанесенні розмірів виносні лінії проводять паралельно аксонометричним осям, розмірні лінії – паралельно вимірюваному відрізку.

У аксонометричних проекціях спиці маховиків і шківів, ребра жорсткості і подібні елементи штрихують.

#### 4.3.4.1. Побудова аксонометричних проекцій плоских деталей

Побудова зображень плоских багатокутників зводиться до побудови аксонометричних проекцій їх вершин, які з'єднують між собою прямими лініями. У вигляді прикладу розглянемо побудову п'ятикутника, зображеного на рис. 4.13

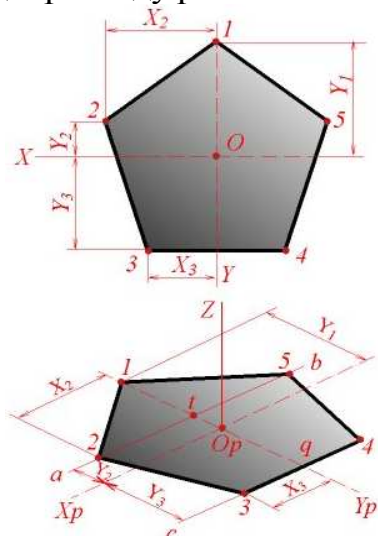


Рис. 4.13

Лінії **X**, **Y** прийемо за координатні осі. Проводимо ізометричні осі **X<sub>p</sub>** і **Y<sub>p</sub>** (рис. 4.13). Для побудови зображення точки **1** достатньо на осі **Y<sub>p</sub>** відкласти відрізок **Op-1**, рівний за величиною координаті **Y<sub>1</sub>**. Потім відкладаємо в той же бік від точки **Op** відрізок **Op-t**, рівний координаті **Y<sub>2</sub>**, і через точку **t** проводимо пряму **ab**, паралельну осі **X<sub>p</sub>**. Координати **X<sub>2</sub>** вершин **2** і **5** п'ятикутника однакові за величиною, але різні за знаками; тому на на ізометричному зображенні відкладаємо в обидва боки від точки **t** відрізки **t-2 = t-5 = X<sub>2</sub>**.

Сторона **3-4** п'ятикутника паралельна осі **X**. Відклавши від точки **q** по осі **Y<sub>p</sub>** відрізок **q-Op**, рівний координаті **Y<sub>3</sub>**, проводимо пряму **cd**, паралельну осі **X<sub>p</sub>**, і відкладаємо на ній відрізки

**q -3 = q -4 = X<sub>3</sub>**. З'єднавши точки **1, 2, 3, 4, 5** прямими лініями, отримуємо аксонометричну проекцію п'ятикутника.

Побудова аксонометричних проекцій плоскою кривою зводиться до побудови проекцій ряду її точок і з'єднання їх в певній послідовності. На рис.

4.14 показана побудова еліпса, розташованого в площині координатних осей **X, Y**.

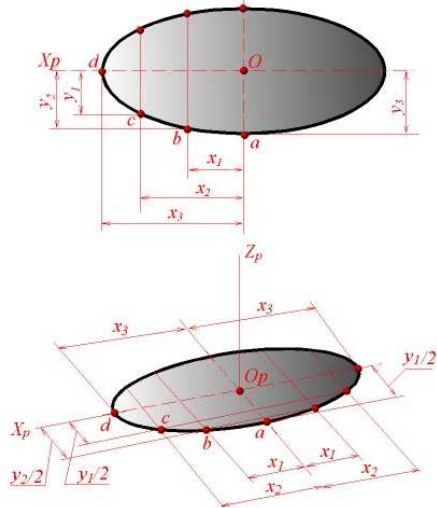


Рис. 4.14

На еліпсі намічаємо ряд крапок і визначаємо їх прямокутні координати **X** та **Y**. Провівши аксонометричні осі, відкладаємо від точки **Op** уздовж осі **X<sub>p</sub>** відрізки, рівні за величиною координатам **X** намічених крапок, а уздовж осі **Y<sub>p</sub>** - відрізки, рівні за величиною половині координат **Y** (показана побудова крапок **a, b, c, d**). Через кінці відрізків проводимо прямі, паралельні осям **X<sub>p</sub>, Y<sub>p</sub>**; на їх перетині отримуємо аксонометричні проекції відповідних крапок, які з'єднуємо плавною лінією.

#### 4.3.4.2. Побудова аксонометричних проекцій 3-вимірних об'єктів

Побудова проекцій многогранників зводиться до побудови їх вершин і ребер. Для призми зручніше починати з побудови вершин повністю видимої основи. На рис. 4.15 показана шестикутна призма, висота якої співпадає з віссю **Z**, а верхня основа розташована в площині осей **X** і **Y**.

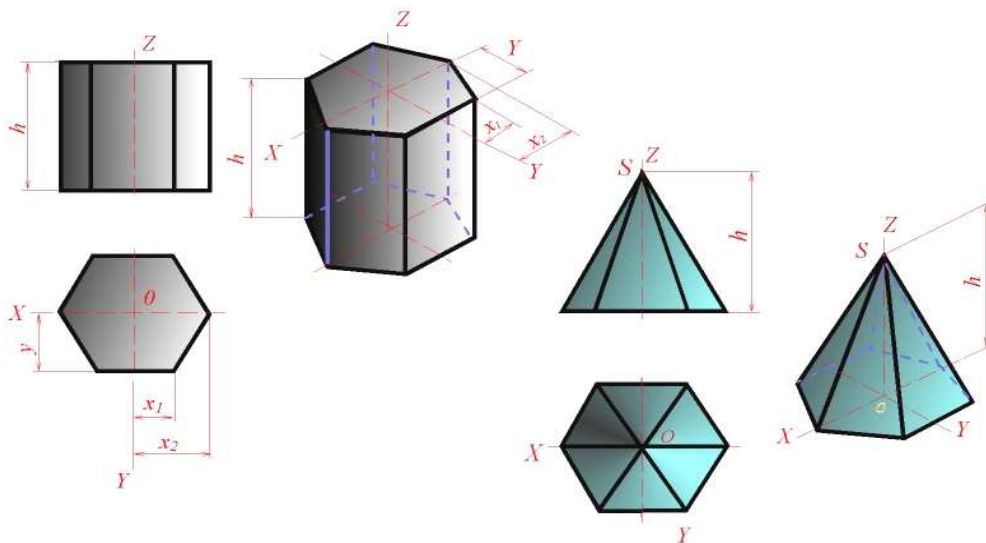


Рис. 4.15

Ізометрична проекція цієї основи будується точно так, як і проекція п'ятикутника на рис. 4.11. Хід побудови зрозумілий з рис. 4.15.

Оскільки довжина всіх бокових ребер призми рівна висоті призми **h**, то

для побудови нижньої основи з вершин верхньої основи проведені прямі, паралельні осі  $Z_p$ , і на них відкладені відрізки, рівні  $h$ . Кінці відрізків з'єднані прямими лініями.

Побудова аксонометричної проекції піраміди, зображеної на рис. 5.12, слід почати з побудови основи, а потім з точки  $O_p$  відкласти на осі  $Z_p$  висоту піраміди і отриману вершину піраміди  $S_p$  з'єднати з вершинами основи.

#### 4.3.4.3. Побудова аксонометричних проекцій ліній перетину кривих поверхонь

Проекцію лінії перетину поверхонь можна будувати або за координатами ряду її точок, узятих з креслення проєктованого предмету, або безпосередньо на аксонометричному зображенні, використовуючи для побудови допоміжні поверхні.

Слід, по можливості, підбирати такі допоміжні поверхні, які із заданими поверхнями дають на кресленні прості для побудови лінії перетину.

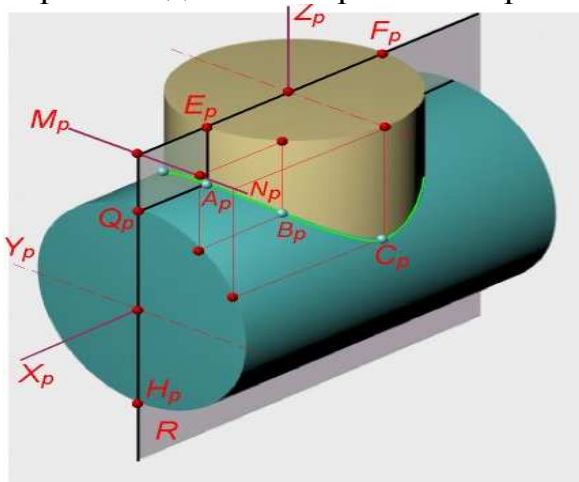


Рис. 4.16

Так, при побудові лінії перетину циліндрів допоміжні площини слід проводити паралельно прямолинійним створюючим циліндрових поверхонь. На рис. 4.16 площина  $R$  перетинає основи циліндрів по прямим  $E_p F_p$  і  $Q_p N_p$ , а циліндрові поверхні - по створюючим, таким, що проходять через точки  $E_p, F_p, Q_p, N_p$ .

Утворюючі, перетинаючись між собою, дають точки (наприклад, точка  $A_p$ ), приналежні лінії перетину. Для побудови точок необхідної лінії зручно використовувати лінію перетину площин основ циліндрів ( $M_p N_p$ ). Коли на кресленні відсутні проєкції основ циліндрів, що перетинаються, то їх можна побудувати поза зображенням самої деталі (рис. 4.17).

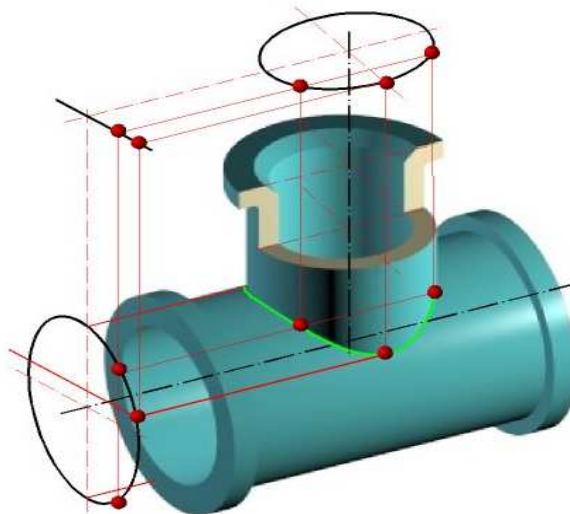


Рис. 4.17

## ЛЕКЦІЯ №5. ПЕРЕТИН ГЕОМЕТРИЧНИХ ФІГУР

- 5.1. Уявлення про посередник
- 5.2. Перетин площин
- 5.3. Перетин прямої лінії з площиною
- 5.4. Перетин геометричного тіла проекціуючою площиною
- 5.5. Конічні перерізи
- 5.6. Перетин прямої лінії з поверхнею

Геометричні фігури (точки, лінії, поверхні, тіла) мають різне положення (різну позицію) в просторі. При цьому вони можуть належати або не належати одна одній, а також перетинатися. Зазначимо, що під позиційними розуміються задачі, рішення яких дозволяє одержати відповідь на запитання про належність (інцидентність) фігур або їх частин та про перетин фігур.

Фігури, перетинаючись, мають спільні між собою елементи. При цьому в різних випадках спільними елементами можуть бути: одинична точка – при перетині двох прямих або прямої з площиною; кілька точок (частіше - дві) – при перетині прямої з поверхнею; пряма лінія – при перетині двох площин; комбінована лінія – при перетині між собою в різних комбінаціях площин і кривих поверхонь.

### 5.1. Уявлення про посередник

Перетин фігур дає спільні елементи. При побудові цих елементів на кресленні з'являється необхідність вдаватися до допоміжних геометричних об'єктів, або до так званих посередників. Посередниками частіше всього бувають площини, а в деяких випадках також і криві поверхні, такі як сфера, а іноді – циліндрична і конічна поверхні. Суть застосування посередника полягає в тому, що, вводячи його в контакт з фігурами, які перетинаються, і розташовуючи фігури зручно для вирішення задачі, визначаємо спочатку спільні елементи посередника з кожною із заданих фігур, а потім знаходимо елементи, спільні для двох заданих фігур.

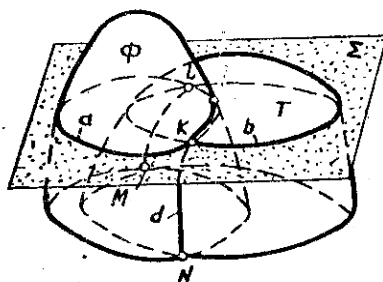


Рис. 5.1.

При визначенні лінії перетину поверхонь  $\Phi$  і  $\Gamma$  (рис. 5.1) посередником є площина  $\Sigma$ . Ця площина-посередник перетинає поверхню  $\Phi$  по лінії  $a$  і поверхню  $\Gamma$  по лінії  $b$ . Лінії  $a$  та  $b$  перетинаються між собою, бо лежать в одній площині-посереднику. Точки перетину  $K$  та  $L$  ліній  $a$  і  $b$  тепер виявляються спільними і для поверхонь  $\Phi$  і  $\Gamma$ . так, застосовуючи кожного разу новий посередник, ми будемо визначати нову пару спільних точок для поверхонь  $\Phi$  і

Т. Геометричне місце знайдених таким чином спільних точок дає лінію перетину  $d$ , яку шукаємо.

## 5.2. Перетин площин

Дві площини перетинаються по прямій лінії. Щоб побудувати цю лінію на кресленні, досить знайти на ньому дві точки, належні заданим двом площинам.

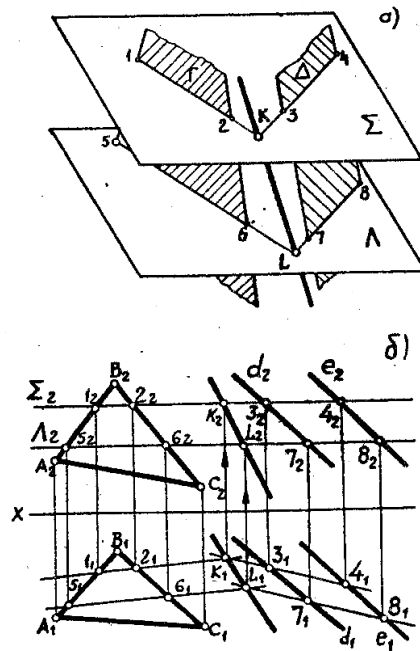


Рис. 5.2.

Для визначення точок необхідно скористатись двома площинами-посередниками  $\Sigma$  та  $\Lambda$  (рис. 5.2). Площини  $\Sigma$  та  $\Lambda$  перетнуть дві задані площини  $\Gamma$  та  $\Delta$  по прямих 12, 34 та 56, 78. Прямі 12, 34 лежать в площині  $\Sigma$  і перетинаються в точці  $K$ , що належить трьом площинам і лінії перетину. Другу точку  $L$ , спільну для обох площин, будемо мати, застосувавши другу площину-посередник – площину  $\Lambda$ .

На кресленні (рис. 5.2) площина  $\Gamma$  задана трикутником  $ABC$ , а площина  $\Delta$  – паралельними прямими  $d$  та  $e$ . Для визначення точки  $K$  ( $K_1, K_2$ ) проводимо фронтальний  $\Sigma_2$  слід – проекцію горизонтальної площини  $\Sigma$ . Ця площина перетинає площину трикутника по горизонталі 12, а площину паралельних прямих – по горизонталі 34. Горизонтальні проекції  $1_1 2_1$  та  $3_1 4_1$  цих горизонталей, перетнувшись, дають горизонтальну проекцію  $K_1$  точки  $K$ , що належить лінії перетину даних площин. Фронтальну проекцію  $K_2$  точки  $K$  знайдемо, провівши лінію проекційного зв'язку до перетину з  $\Sigma_2$  площини  $\Sigma$ . Друга точка, що визначить лінію перетину, - точка  $L$  знайдена за допомогою площини  $\Lambda$ . Замість горизонтальних площин-посередників можна скористатись фронтальними і тоді дві необхідні нам точки стануть результатом перетину фронталей тих площин, що перетинаються.

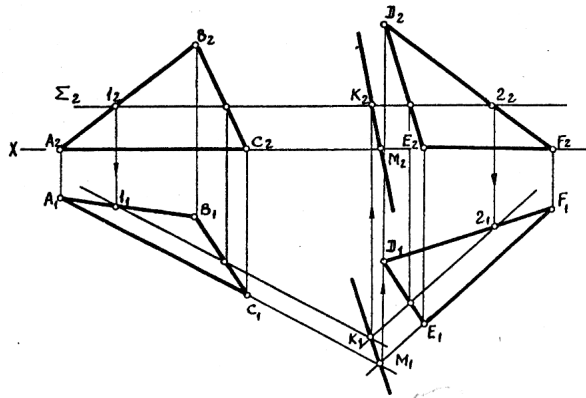


Рис. 5.3.

Визначимо лінію перетину площин, заданих трикутниками ABC та DEF (рис. 5.3.). Одна із сторін кожного трикутника розташована в горизонтальній площині проєкцій  $\Pi_1$ . Очевидно, що лінія EF площини DEF та лінія AC площини ABC перетинаються між собою, бо лежать в одній площині. Точка перетину M ( $M_1, M_2$ ) цих прямих є однією з точок лінії перетину. Другу точку K ( $K_1, K_2$ ) одержимо за допомогою горизонтальної площини-посередника  $\Sigma$  ( $\Sigma_2$ ). Лінії AC та EF в задачі, що розглядаємо, є горизонтальними слідами заданих площин.

### 5.3. Перетин прямої лінії з площиною

Будь-яка пряма, непаралельна площині, має з останньою одну спільну точку – точку перетину. Припустимо, що задана площина  $\Delta$  та пряма  $a$  (рис. 5.4.). Необхідно визначити точку їх перетину O. При розв'язанні такої задачі треба керуватись послідовністю:

- через пряму провести допоміжну площину;
- знайти пряму перетину даної площини з допоміжною;
- зафіксувати точку перетину даної прямої з побудованою прямою перетину площин.

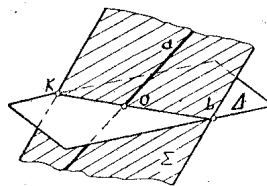


Рис. 5.4.

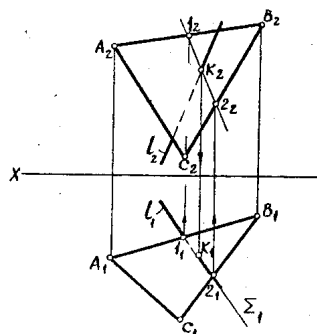


Рис. 5.5.



На кресленні (рис. 5.5) показані побудови, необхідні для визначення точки перетину прямої  $l$  з площиною  $ABC$ . Ці побудови мають таку послідовність. Спочатку через пряму  $l$  проведена горизонтально проєкціуюча площина  $\Sigma$ , чому на кресленні відповідає збіг  $\Sigma_1$  з  $l_1$ . А далі побудована пряма перетину  $12$  площини  $ABC$  з площиною  $\Sigma$  та зафіксована точка перетину  $K$  ( $K_1, K_2$ ). З горизонтальним слідом-проєкцією  $\Sigma_1$  на кресленні збігається, крім горизонтальної проєкції  $l_1$  прямої, також і горизонтальна проєкція  $1_1 2_1$  прямої перетину. В просторі ж пряма перетину  $12$  і задана пряма  $l$  не збігаються. В цьому легко впевнитись, якщо подивитись на фронтальні проєкції  $1_2 2_2$  і  $l_2$ .

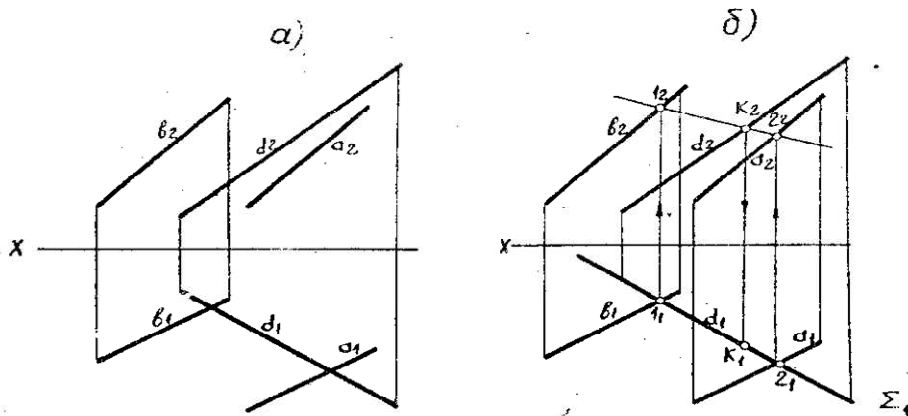


Рис. 5.6.

На рис. 5.6 показана побудова точки перетину прямої  $d$  з площиною, заданою паралельними прямими  $a$  та  $b$ . Спочатку через пряму  $d$  проведена допоміжна горизонтально проєкціуюча площина  $\Sigma$  (слід-проєкція  $\Sigma_1$  збігається з проєкцією  $d_1$ ), потім побудована пряма перетину  $12$  ( $1_1 2_1, 1_2 2_2$ ) площини  $\Gamma$  ( $a \parallel b$ ) з площиною  $\Sigma$  ( $\Sigma_1$ ), далі зафіксована і позначена точка  $K$  ( $K_1, K_2$ ) перетину прямої  $d$  з площиною  $\Gamma$ .

У випадку, коли площина задана слідами, треба мати на увазі, що сліди площини являють собою пару прямих, які перетинаються на осі проєкцій. На кресленні (рис. 5.7) показана побудова точки перетину (зустрічі) прямої  $a$  ( $a_1, a_2$ ) з площиною  $\Delta(m \cap n)$ , заданою слідами. І тут побудова йде за тією ж послідовністю: проведена допоміжна горизонтально проєкціуюча площина  $\Sigma$  ( $\Sigma_1$ ), побудована пряма перетину  $MN$  ( $M_1 N_1, M_2 N_2$ ) площин  $\Delta$  та  $\Sigma$ , зафіксована спочатку фронтальна проєкція  $K_2$ , а потім горизонтальна  $K_1$  точки  $K$  перетину.

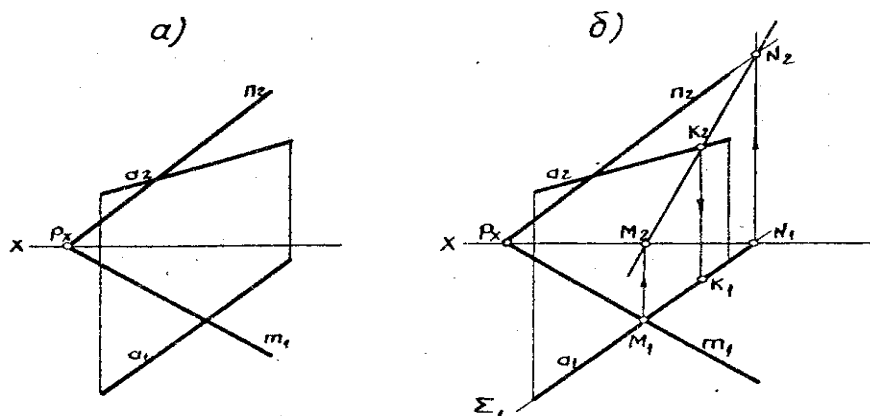


Рис. 5.7.

Побудова точки перетину прямої з проєкціуючою площиною значно спрощується, бо в цьому випадку проєкція заданої площини на одну з площин проєкцій є пряма лінія. Тому точка перетину фіксується “автоматично” на одній з площин проєкцій в момент, коли фіксуються на кресленні задані пряма та площина. На кресленні (рис. 5.8) задана фронтально проєкціуюча площина  $\Sigma$  ( $\Sigma_2$ ) та пряма  $a$  ( $a_1, a_2$ ). Цим уже зафіксована фронтальна проєкція  $K_2$  точки перетину  $K$  даних прямої і площини. Проєкція  $K_1$  точки, що шукаємо, належить проєкції  $a_1$  прямої. На кресленні (рис. 5.8) показано перетин прямої з горизонтально проєкціуючою площиною  $ABC$ .

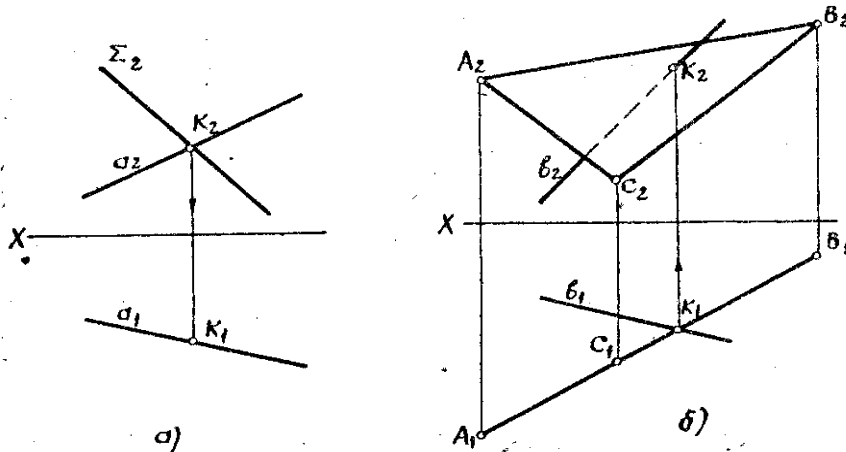


Рис. 5.8.

#### 5.4. Перетин геометричного тіла проєкціуючою площиною

Побудова проєкції лінії перетину в цьому випадку здійснюється простіше, бо одна із проєкцій лінії збігається зі слідом-проєкцією площини. На кресленні (рис. 5.9) зображено нахилений циліндр, що перетинається проєкціуючою площиною  $\Sigma$  ( $\Sigma_2$ ). Після нанесення кількох твірних циліндра на сліди січної площини фіксуються фронтальні проєкції  $A_2, B_2, C_2, D_2, E_2, F_2$  точок зустрічі твірних з площиною, а потім і горизонтальні  $A_1, B_1, C_1, D_1, E_1, F_1$ . На кресленні (рис.5.10) здійснено побудову лінії перетину поверхні піраміди проєкціуючою площиною.

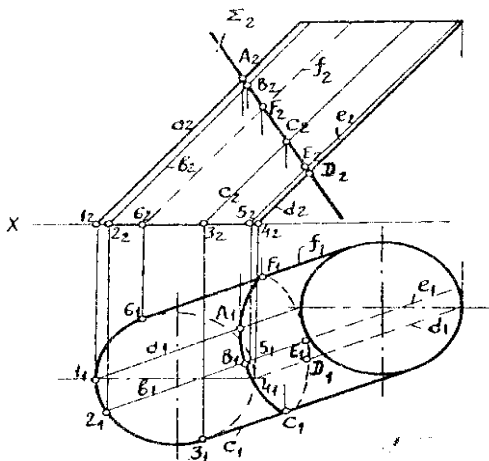


Рис. 5.9.

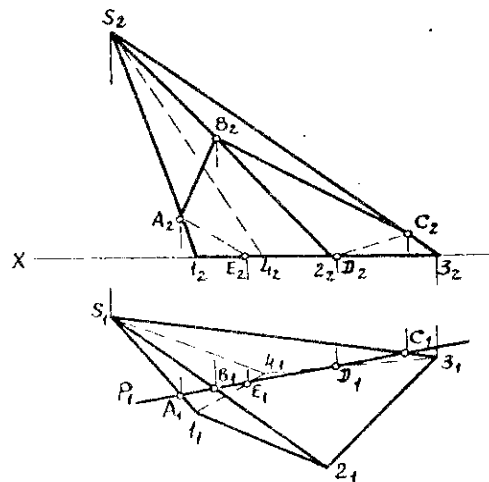


Рис. 5.10.

Фронтальною проєкцією лінії перетину поверхні кулі горизонтально

проекціуючою площиною є еліпс, побудову якого можна вести за його осями або по окремих точках. При побудові еліпса треба мати на увазі, що його мала вісь по величині є фронтальною проекцією діаметра кола перетину, а велика вісь є діаметром цього кола. Якщо лінію перетину будувати за допомогою окремих точок, тоді кожна з точок визначається при допомозі січних площин так, як на кресленні визначені точки К ( $K_1, K_2$ ) та L ( $L_1, L_2$ ) за допомогою площини  $\Omega$  ( $\Omega_1$ ).

### 5.5. Конічні перерізи

Візьмемо конус обертання (рис. 5.11) і перетнемо його площинами з такою орієнтацією:

- площина  $\Delta$  ( $\Delta_2$ ) перетинає всі твірні конуса;
- площина  $\Gamma$  ( $\Gamma_2$ ) паралельна єдиній твірній;
- площина  $\Sigma$  ( $\Sigma_2$ ) паралельна двом твірним;
- площина  $\Lambda$  ( $\Lambda_2$ ) проходить через вершину.

Результатом перетину будуть: в першому випадку еліпс (коло в тому числі), в другому – парабола, в третьому – гіпербола, в четвертому – дві перетинні прямі.

Вид конічного перерізу може також визначатися порівнянням величини кута  $\varphi$ , утвореного слідом січної площини і віссю конуса, з величиною кута  $\theta$ , що являє собою половину кути при вершині конуса. Якщо  $\varphi > \theta$ , то результат перетину – еліпс (в тому числі коло);

- якщо  $\varphi = \theta$ , - парабола;
- якщо  $\varphi < \theta$ , - гіпербола.

Величина будь-якого конічного перерізу може бути побудована за допомогою двох координат.

Зупинимось на визначенні величини малої та великої осей еліптичного розрізу. На кресленні (рис. 5.12) дано прямий конус обертання і його січну площину  $\Gamma$  ( $\Gamma_2$ ). Очевидно, що великою віссю еліпса перерізу стане відрізок сліду площини, що міститься між обрисовими твірними конуса. Мала вісь проходить через середину великої і в даному випадку перпендикулярна площині  $\Pi_2$ . Щоб визначити величину малої осі досить через точку середини великої осі провести допоміжну січну площину  $\Omega$  ( $\Omega_2$ ) і побудувати коло радіуса  $O_1$ . Відрізок АВ ( $A_1B_1$ ) лінії перетину площин  $\Omega$  та  $\Gamma$  – мала вісь.

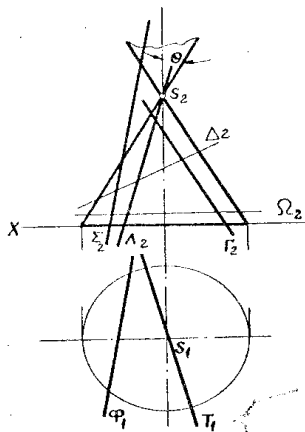


Рис. 5.11.

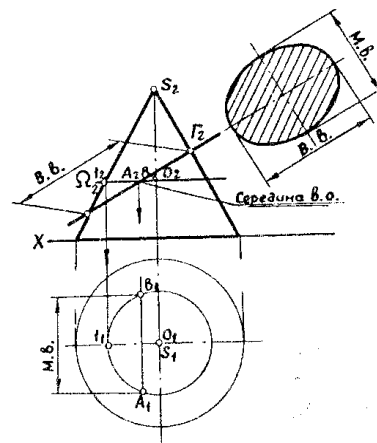


Рис. 5.12.

## 5.6. Перетин прямої лінії з поверхнею

Перетин прямої з поверхнею вище розглядався, але то був особливий випадок і мав відношення лише до поверхні першого порядку, тобто до площини. При перетині прямої з поверхнями загального виду рішення значно ускладнюється, хоч послідовність його залишається тією ж самою:

- через пряму проводиться площина-посередник;
- відшукується лінія перетину площини-посередника з поверхнею даного тіла;
- фіксується точка перетину даної прямої зі знайденою лінією перетину.

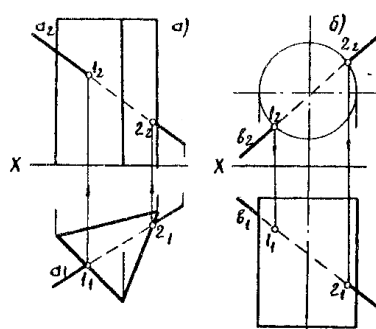


Рис. 5.13.

Коли поверхня тіла проєкціююча, точка перетину визначається без допоміжних побудов. На кресленнях (рис. 5.13.) зображені тригранна призма і циліндр, бокові поверхні яких складаються з проєкціюючих поверхонь. Горизонтальні проєкції  $1_1$  та  $2_1$  точок перетину прямої  $a$  ( $a_1, a_2$ ) з поверхнею призми (рис. 5.13) фіксуються безпосередньо на проєкції  $a_1$  прямої. Фронтальні проєкції  $1_2$  та  $2_2$  фіксуються на  $a_2$ , користуючись проєкційним зв'язком. Для визначення точок зустрічі прямої  $a$  ( $a_1, a_2$ ) з нахиленою призмою (рис. 5.14) через пряму проведено допоміжну фронтально проєкціюючу площину  $\Sigma$  ( $\Sigma_2$ ), знайдено лінію перетину  $ABC$  площини  $\Sigma$  з поверхнею призми, а потім – самі точки перетину 1 ( $1_1, 1_2$ ) та 2 ( $2_1, 2_2$ ).

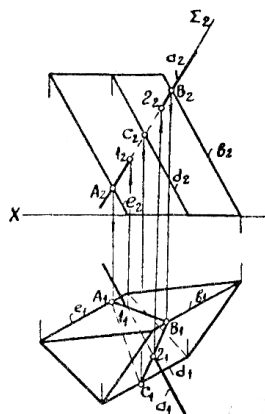


Рис. 5.14.

Рациональне вирішення задачі, поставленої в загальному вигляді,

залежить від того, чи дає площина-посередник прості лінії-посередники. На кресленні (рис. 5.15) проведено площину-посередник через вершину конуса  $S$  ( $S_1, S_2$ ) і точку  $K$  ( $K_1, K_2$ ), довільно взяту на заданій прямій  $a$  ( $a_1, a_2$ ). Площину-посередник, таким чином, орієнтовано так, що вона перетинає конус по простій ламаній – трикутнику. Для побудови цього трикутника визначимо слід  $m_1$  площини-посередника, який пройде через сліди  $M_1$  та  $\bar{M}_1$  прямих  $a$  та  $SK$ . Відрізок  $EF$  сліду  $m_1$  з вершиною  $S$  конуса задають необхідний трикутник. Січна пряма  $a$ , розташовуючись в площині трикутника, перетинається з  $SE$  та  $SF$  і дає точки 1 ( $1_1, 1_2$ ) та 2 ( $2_1, 2_2$ ) зустрічі прямої  $a$  з поверхнею конуса. Пряма на горизонтальній проекції в межах ділянки  $M_1 1_1$  видна, а потім входить в тіло і, вийшовши з нього в точці  $2_1$ , залишається невидною на невеликому відрізку, бо закрита конусом. На фронтальній проекції обидві точки невидні.

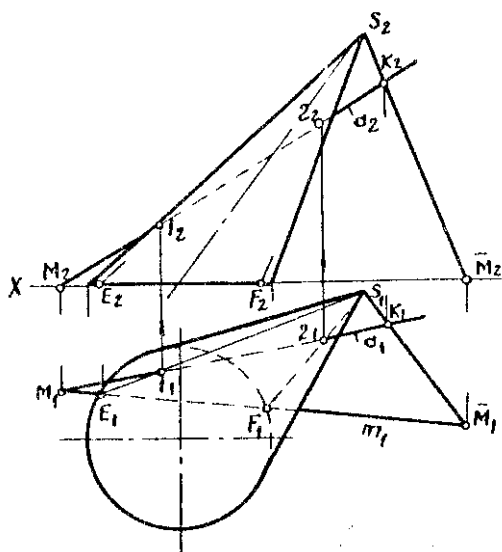


Рис. 5.15.

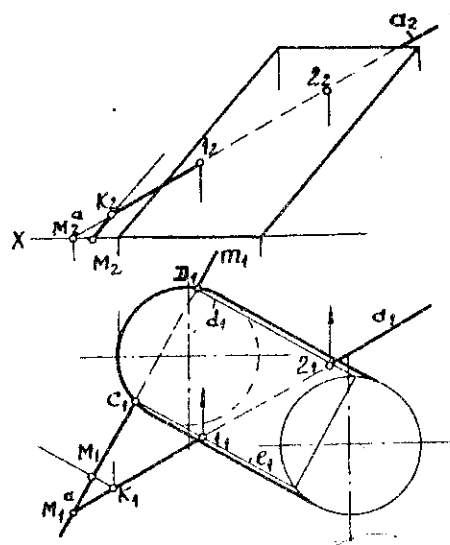


Рис. 5.16.

## ЛЕКЦІЯ №6. ВЗАСМНИЙ ПЕРЕТИН ПОВЕРХОНЬ

### 6.1. Метод січних площин

При визначенні ліній перетину поверхонь тіл необхідно пам'ятати, що проекції цієї лінії не можуть розташовуватись за межами поля накладання однойменних проекцій тіл. Якщо маємо фронтальні проекції  $\Phi_2$  і  $T_2$  тіл  $\Phi$  і  $T$ , то всі точки лінії перетину будуть розташовуватись в межах заштрихованого поля.

Визначаючи лінію перетину граней та кривих поверхонь, ми

зустрічаємось з двома більш простими позиційними задачами – перетином поверхні з площиною та поверхні з прямою. При перетині граней поверхонь між собою визначаємо точки зустрічі ребер однієї з гранями другої або навпаки. Якщо при цьому одне з тіл має набір горизонтально або фронтально проєкціюючих поверхонь, то розв’язання здійснюється відносно просто. Такий випадок показано на кресленні, де у поверхню призми входять горизонтально проєкціюючі бічні грані, з якими точки зустрічі 1, 2, 3, 4, 5, 6 ребер піраміди визначаються без допоміжних побудов. На кресленні маємо прямий круговий конус та призму. При побудові лінії перетину використовуємо тепер фронтально проєкціююче положення граней призми. Тут фронтальні проєкції лінії перетину і граней збігаються. Горизонтальна проєкція будь-якої точки лінії перетину може бути знайдена за допомогою твірних конуса або січних горизонтальних площин. Точки 7 та 8 визначені за допомогою твірних SA та SB, а точки 1, 2, 3, 4 – за допомогою горизонтальних площин  $\Sigma$  та  $T$ .

### 6.1. Метод січних площин

При визначенні ліній перетину лінійчатих поверхонь зручно використовувати засіб пучка площин-посередників. На кресленні задані нахилені конус та призма. Проведемо через вершину конуса пряму  $d$  ( $d_1, d_2$ ) паралельно ребрам призми, потім через цю пряму проведемо пучок площин. Із безлічі площин, що проходять через пряму  $d$ , можуть бути посередниками лише ті, що перетинають одночасно і конус, і призму. Ця частина пучка визначається тією частиною горизонтальних слідів площин, що одночасно перетинають горизонтальні сліди даних поверхонь. Сліди  $m_1$  та  $m_1^2$  будуть слідами площин, що є двома межами потрібної нам частини площин-посередників. Одна з площин пройде через ребро  $b$  ( $b_1, b_2$ ) призми ( $m_1$  – її слід), а друга ( $m_1^2$  – її слід) – через твірну SF конуса. Із проміжних площин-посередників проведена лише площина через ребро  $a$  ( $a_1, a_2$ ) призми (її слід  $m_1^1$ ). Площина, що проходить через ребро  $b$  ( $b_1, b_2$ ) призми, перетне поверхню конуса по твірних SA, SB, які перетинаючись з ребром, дадуть точки 1 ( $1_1, 1_2$ ) та 2 ( $2_1, 2_2$ ). Точки 3 ( $3_1, 3_2$ ), 4 ( $4_1, 4_2$ ) визначені за допомогою площини, проведеної через ребро  $a$  ( $a_1, a_2$ ), що перетинає конус по твірних SD та SE. Точки 5 ( $5_1, 5_2$ ) та 6 ( $6_1, 6_2$ ) визначені як точки перетину твірної SF конуса з гранями призми, яка перетинається площиною (її слід  $m_1^2$ ) по прямих  $e$  ( $e_1, e_2$ ) та  $f$  ( $f_1, f_2$ ). Щоб визначити ще ряд проміжних точок, треба провести кілька площин у межах пучка-посередника.

Розглянутий випадок перетину конуса та призми можна розповсюдити на випадок, коли два тіла є конусопірамідальними, а також на той випадок, де перетинаються тіла циліндропризматичні. В першому випадку посередниками будуть площини пучка прямої, що з’єднує вершини конусопірамід, в другому – площини із пучка паралельних, що орієнтовані площиною паралелізму. Ця остання визначається двома перетинними прямими, проведеними через

довільну точку, одна з яких паралельна твірним циліндра, а друга – ребрам призми. На кресленні показані горизонтальні сліди  $m_1, m_1^1, m_1^2, m_1^3$  пучка перетинних площин-посередників. Пучок перетинних площин-посередників задано і на наступному кресленні.

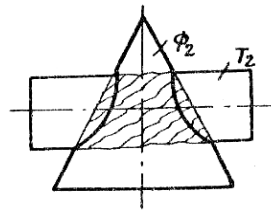


Рис. 6.1.

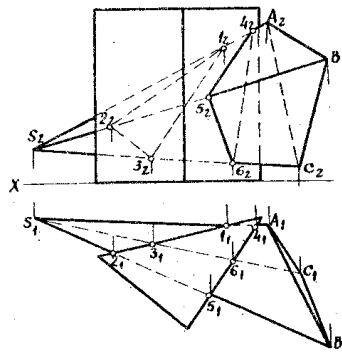


Рис. 6.2.

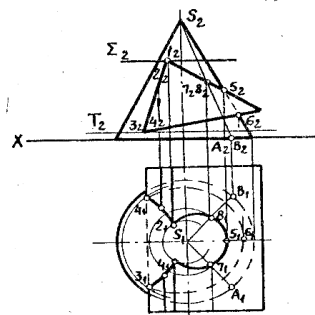


Рис. 6.3.

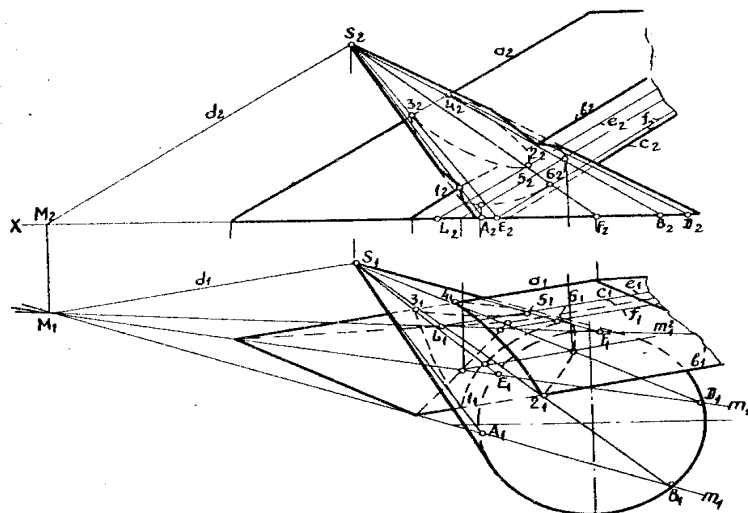


Рис. 6.4.

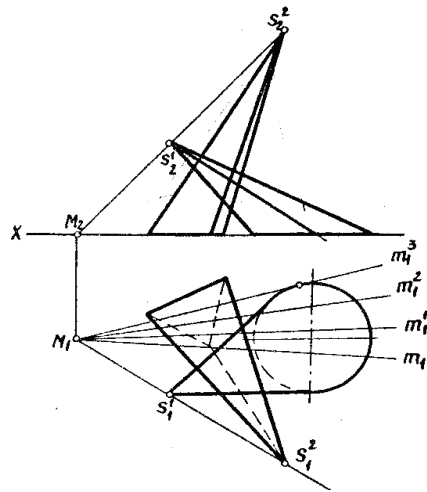


Рис. 6.5.

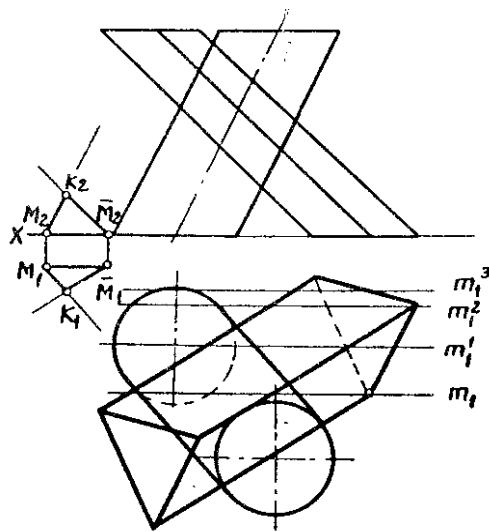


Рис. 6.6.

## ЛЕКЦІЯ №7. ВЗАЄМНА ПЕРПЕНДИКУЛЯРНІСТЬ ПРЯМИХ ЛІНІЙ ТА ПЛОЩИН

- 7.1. Проекції прямого кута
- 7.2. Перпендикулярність прямої та площини
- 7.3. Перпендикулярність двох площин

З усіх можливих взаємних положень прямих ліній і площин розглянемо ті випадки, коли пряма перпендикулярна до площини та коли площини взаємно перпендикулярні. Операції, пов'язані з перпендикулярністю, відносяться до основних графічних операцій.

### 7.1. Проекції прямого кута

Будь-який кут проєкціюється на площину в рівновеликий кут (в натуру) тільки в тому випадку, коли сторони його паралельні площині проєкцій. На відміну від інших, прямий кут проєкціюється в рівновеликий не лише в зазначеному випадку, але і тоді, коли хоч одна його сторона паралельна площині проєкцій. Сторона ВС прямого кута АВС розташована довільно, а сторона АВ



паралельна площині  $\Pi_1$ . Щоб довести, що при цьому кут  $A_1B_1C_1$  залишиться прямим, проведемо в площині  $\Pi_1$  пряму  $MD$  паралельно  $A_1B_1$  (а також і  $AB$ ). Тепер  $MD$  – перпендикуляр до  $BC$  і, згідно з теоремою про три перпендикуляри, кут  $DMB_1$  – прямий. Але якщо паралельна  $A_1B_1$ , то кут  $A_1B_1C_1$  теж прямий.

## 7.2. Перпендикулярність прямої та площини

Пряма та площина взаємно перпендикулярні, якщо пряма перпендикулярна до двох перетинних прямих, розташованих в площині. А як спроекціюються на площину проекцій два прямих лінійних кути, утворені парою перетинних прямих і перпендикуляром до них? У випадку, коли сторони зазначених кутів є прямі загального положення, прямі кути спроекціюються на площини проекцій не в рівновеликі собі. Якщо ж за сторони прямого кута в площині взяти дві прямі так, щоб одна з них була паралельна площині  $\Pi_1$ , а друга –  $\Pi_2$ , то кути, утворені з кожною із взятих таким чином прямих і перпендикуляром до них, спроекціюються на відповідні площини проекцій у прямі кути. Інакше кажучи, якщо серед безлічі прямих в площині взяти її горизонталь і фронталь, тоді на кресленні  $p_1$  перпендикуляра  $p$  з горизонтальною проекцією  $h_1$  горизонталі і  $p_2$  перпендикуляра  $p$  з фронтальною проекцією  $f_2$  фронталі утворять прямі кути. Таким чином, площина та пряма взаємно перпендикулярні, якщо горизонтальна проекція прямої перпендикулярна до горизонтальної проекції горизонталі площини, а фронтальна проекція прямої перпендикулярна до фронтальної проекції фронталі площини.

## 7.3. Перпендикулярність двох площин

Дві площини перпендикулярні між собою, якщо одна з них проходить через перпендикуляр до другої. Тому будь-яка задача на побудову взаємно перпендикулярних площин вирішується за допомогою прямої, перпендикулярної до площини. На кресленні через задану точку  $A$  ( $A_1, A_2$ ) проведена площина  $\Gamma$  ( $p \cap d$ ) перпендикулярно заданій площині  $\Sigma$  ( $a \cap b$ ). Площина, що будується, на кресленні зафіксована двома перетинними прямими в точці  $A$ , одна з яких  $d$  ( $d_1, d_2$ ) проведена довільно, а друга  $p$  ( $p_1, p_2$ ) є перпендикуляром до заданої площини  $\Sigma$ . Перед тим, як був проведений перпендикуляр до площини  $\Sigma$ , на ній побудовано горизонталь  $h$  ( $h_1, h_2$ ) та фронталь  $f$  ( $f_1, f_2$ ). Потім через  $A_1$  проведена проекція  $p_1$  перпендикулярно  $h_1$ , а через  $A_2$  – проекція  $p_2 \perp f_2$ . На кресленні вирішена та ж задача, але для випадку, коли площина задана слідами. Тут орієнтирами, що визначають положення проекцій  $p_1$  і  $p_2$  перпендикуляра до площини, є сліди цієї площини, бо  $p_1 \perp m_1$ , а  $p_2 \perp n_2$ .

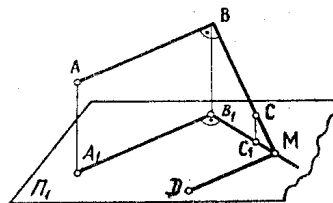


Рис. 7.1.

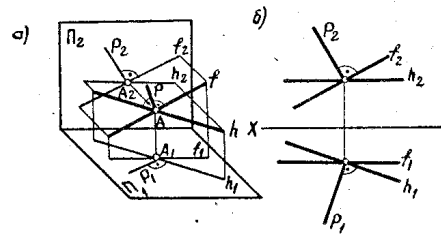


Рис. 7.2.

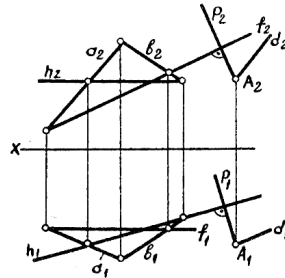


Рис. 7.3.

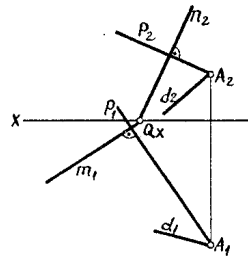


Рис. 7.4.

## ЛЕКЦІЯ №8. ПЕРЕТВОРЕННЯ КОМПЛЕКСНОГО КРЕСЛЕННЯ

- 8.1. Плоско-паралельне переміщення
- 8.2. Заміна площин проєкцій
- 8.3. Визначення відстаней

### 8.1. Плоско-паралельне переміщення

Будь-який об'єкт можна привести в бажане розташування відносно площин проєкцій, використовуючи не обертальне, а довільне плоско-паралельне переміщення, тобто таке, при якому всі точки переміщуються в площинах, паралельних між собою, а відстані між точками залишаються незмінними. Розглянемо таке переміщення в площинах, паралельних якій-небудь площині проєкцій, тобто в площинах рівня. Якщо, наприклад, кінці  $A$  і  $B$  відрізка перемістити в площинах  $\Sigma$  та  $\Omega$ , то проєкція відрізка на площину  $\Pi_1$  своєї величини не змінить, тобто  $A_1B_1 = \overline{A_1B_1}$ . Фронтальні проєкції всіх точок відрізка мають при цьому переміщенні прямолінійні траєкторії, паралельні осі  $X$ . При необхідності можна послідовно здійснити цілий ряд плоско-паралельних переміщень.

Припустимо, що задана пряма  $a$  ( $a_1, a_2$ ). Треба плоско-паралельним переміщенням привести її в горизонтально проєкціуюче положення.

Позначимо спочатку на прямій дві точки 1 ( $1_1, 1_2$ ) та 2 ( $2_1, 2_2$ ) і перемістимо їх разом з прямою так, щоб проєкції  $1_1$  та  $2_1$  після переміщення розташувались паралельно осі X, при цьому  $1_1 2_1 = \bar{1}_1 \bar{2}_1$ . Фронтальні проєкції перемістяться по прямих  $1_2 \bar{1}_2$  та  $2_2 \bar{2}_2$  і після встановлення проєкційного зв'язку між проєкціями пряма  $a$  стане в просторі паралельною площині  $\Pi_2$ . Після цього перемістимо пряму у фронтальній площині до положення, коли фронтальна проєкція  $1_2 2_2$  стане перпендикулярною до осі X. Проєкції  $\bar{1}_1$  та  $\bar{2}_1$  перемістяться по прямій, паралельній осі X, і, зберігаючи проєкційний зв'язок з  $1_2 2_2$ , зіллються в одну точку  $\bar{1}_2 \equiv \bar{2}_2$ , вказуючи на те, що пряма внаслідок подвійного переміщення стала горизонтально проєкціуючою.

## 8.2. Заміна площин проєкцій

Перетворення за допомогою заміни площин проєкцій полягає в тому, що потрібне розташування об'єкта відносно площин проєкцій досягається заміною однієї системи площин проєкцій на іншу при непорушному об'єкті. При кожній такій заміні нова система двох площин проєкцій має в своєму складі одну площину проєкцій з попередньої системи.

Систему площин проєкцій  $X_{12} \frac{\Pi_2}{\Pi_1}$  можна замінити новою  $X_{14}$ , в якій

площина  $\Pi_1$  залишиться, а площина  $\Pi_2$  буде замінена будь-якою горизонтально проєкціуючою площиною. Точка A в системі  $X_{12}$  має проєкції  $A_1$  та  $A_2$ , а в системі  $X_{14}$  – проєкції  $A_1$  та  $A_4$ . Сумістивши площини  $\Pi_1$  та  $\Pi_4$  в одну площину, одержимо креслення системи  $X_{14}$ . Внаслідок того, що проєкції  $A_2$  та  $A_4$  здобуті за допомогою проєкціуючих променів  $AA_2$  та  $AA_4$ , паралельних площині  $\Pi_1$ , відстані цих проєкцій до осей  $X_{12}$  та  $X_{14}$  (до площини  $\Pi_1$ ) однакові, тобто  $A_2 A_{x12} = A_4 A_{x14}$  (1). Вихідну систему  $X_{12}$  можна замінити на  $X_{24}$  так, що  $\Pi_2$  залишиться для нової системи, а площину  $\Pi_1$  замінить будь-яка фронтально проєкціуюча площина. В цьому випадку креслення нової системи  $X_{24}$  будується, виходячи з того, що  $A_1 A_{x12} = A_4 A_{x24}$  (2). Можна здійснити послідовно кілька замін. При цьому креслення кожної наступної системи будемо мати із попередньої системи на основі рівностей (1) чи (2). Перетворюючи креслення за способом заміни, належить пам'ятати:

1. Вісь проєкцій кожної нової системи можна наносити в будь-якому місці поля креслення, напрямок її обумовлюється розв'язанням задачі.
2. Для кожної системи дві проєкції об'єкта розташовані на спільному перпендикулярі до осі проєкцій цієї системи.
3. Відстань від осі нової системи до проєкції точки на площину, що замінює, дорівнює відстані від осі проєкцій вихідної системи до проєкції тієї ж точки на площину, що змінюється.

Розглянемо приклади.

Приклад 1.

Дана пряма АВ. Необхідно перетворити креслення так, щоб в новій системі  $X_{14}$  пряма була паралельна до площини проєкцій  $\Pi_4$ .

Щоб пряма стала паралельною  $\Pi_4$ , в новій системі проводимо вісь проєкцій  $X_{14}$  паралельно горизонтальній проєкції  $A_1V_1$  прямої. Потім через  $A_1$  та  $V_1$  проводимо лінії проєкційного зв'язку нової системи (перпендикуляри до  $X_{14}$ ) і на них від  $X_{14}$  відкладаємо відстані  $A_{x14}A_4=A_2A_{x12}$  та  $V_{x14}V_4=V_2V_{x12}$ . Ці відстані можна відкладати, залежно від наявності вільного місця, в один або в другий бік.

Приклад 2.

Здійснити заміну площин так, щоб пряма АВ стала в новій системі перпендикулярною горизонтальній площині проєкцій.

Щоб задана пряма загального положення спроеціювалася в точку на площину, що замінює, ця площина повинна бути нахилена до площин  $\Pi_1$  та  $\Pi_2$ , а не перпендикулярною до однієї з них, чого вимагає спосіб заміни площин проєкцій. Таким чином, за допомогою однієї заміни можна мати проєкцію прямої у вигляді точки лише тоді, коли ця пряма паралельна якійсь площині проєкцій у вихідній системі. Щоб вирішити поставлену задачу з прямою загального положення, необхідна послідовна заміна двох площин проєкцій: спочатку  $\Pi_2$  на  $\Pi_4$ , а потім  $\Pi_4$  на  $\Pi_5$ .

Приклад 3.

Площину АВС загального положення перетворити в проєціюючу відносно якоїсь площини проєкцій. Задана площина стане в новій системі проєціюючою лише тоді, коли замінююча площина проєкцій (нова) розташується перпендикулярно якійсь прямій заданої площини. Для того, щоб достатньою була лише одна заміна, замінююча площина  $\Pi_4$ , будучи перпендикулярною до  $\Pi_2$ , повинна розташуватись перпендикулярно і до фронталей даної площини. На кресленні через точку А проведена фронталь  $f(f_1, f_2)$  заданої площини та зображена площина  $\Pi_4$ . Після цього побудована  $f_4$  фронталі  $f$  та  $V_4$  точки В на площині  $\Pi_4$ . Пряма, що з'єднує точки  $A_4 \equiv f_4$  та  $V_4$ , є слідом-проєкцією площини АВС в системі  $X_{24}$  площин проєкцій  $\frac{\Pi_2}{\Pi_4}$ .

### 8.3. Визначення відстаней

Для визначення відстані між точкою А ( $A_1, A_2$ ) та прямою  $a(a_1, a_2)$  скористуємось обертанням навколо прямої рівня. При цьому через точку А проведемо горизонтальну пряму  $i(i_1, i_2)$ , що перетинає дану пряму в точці 1 ( $1_1, 1_2$ ). Далі повернемо задану пряму навколо прямої  $i$  до горизонтального положення. Для здійснення цього повороту позначена довільна точка 2 ( $2_1, 2_2$ ) і через проєкцію  $2_1$  проведено слід горизонтально проєціюючої площини  $\Sigma_1$ , в якій переміщується точка 2. Потім на цьому сліді з центром обертання О ( $O_1$ ) відкладено радіус обертання точки 2, за величиною рівний відрізку  $O_1D$ , і знайдена точка  $\bar{2}_1$ . Величина відстані  $A_1\bar{K}_1$  до прямої  $1_1\bar{2}_1$  - відстань, що шукаємо, бо площина  $12A$  паралельна площині  $\Pi_1$ . Ця задача може бути вирішена подвійним плоско-паралельним переміщенням або подвійною заміною, або подвійним обертанням навколо проєціюючої осі. В усіх трьох випадках задана

пряма перетворюється в положення, перпендикулярне площині проєкцій.

При визначенні відстані між точкою  $A$  ( $A_1, A_2$ ) і площиною  $\Gamma$  ( $m \cap n$ ) повернемо точку разом з площиною навколо горизонтально проєкціуючої осі  $i$  ( $i_1, i_2$ ) до фронтально проєкціуючого положення. Вісь обертання для зручності розташована в площині  $\Pi_2$ , внаслідок чого точка  $B$  ( $B_1, B_2$ ) фронтального сліду  $p_2$  при обертанні залишається непорушною. Обертання здійснюється так. Із  $i_1$  як із центра проведена дуга кола радіусом  $i_1 F_1$  до перетину з віссю  $X$  в точці  $R_x$  (вона ж  $\bar{F}_1$ ). Знаючи, що точка  $\bar{R}_x$  є точкою сходу слідів після повороту, з'єднуємо її з проєкцією  $B_2$  нерухомої точки  $B$  і знаходимо фронтальний слід  $\bar{p}_2$  після повороту. Положення горизонтального сліду  $\bar{m}_1$  після повороту теж показане ( $\bar{m}_1 \perp X$ ) на кресленні, хоча для вирішення задачі в цьому немає потреби. Фронтально проєкціуюче положення площини після повороту обумовило величину кута  $\varphi$  повороту площини та точки  $A$ . відрізок  $\bar{A}_2 \bar{K}_2$ , перпендикулярний до сліду  $\bar{p}_2$  площини, - відстань від точки до площини.

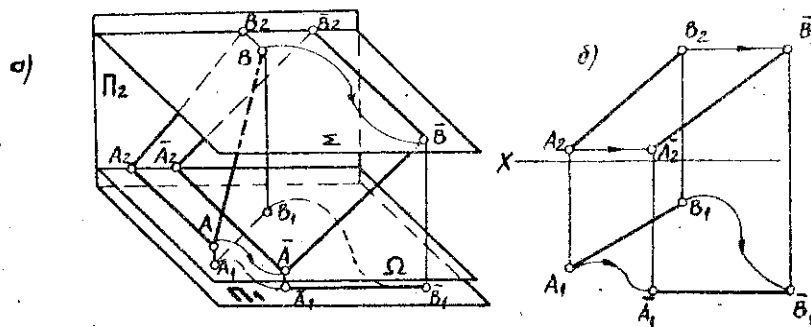


Рис. 8.1.

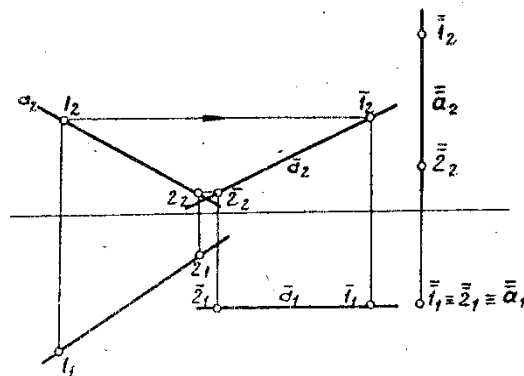


Рис. 8.2.

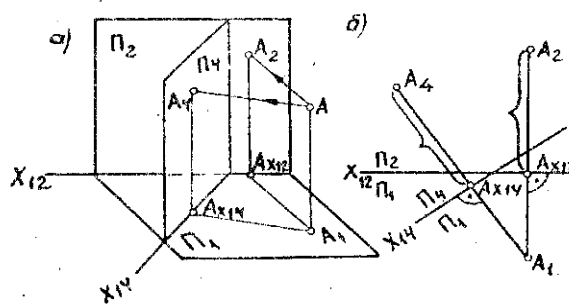


Рис. 8.3.

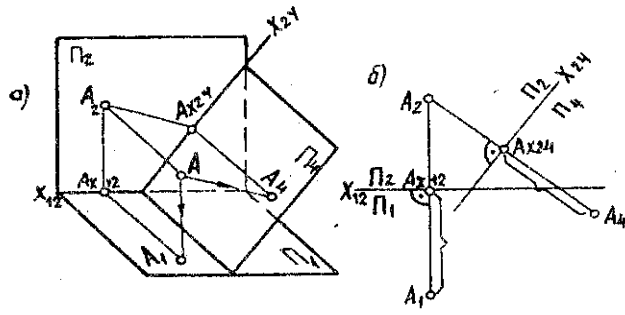


Рис. 8.4.

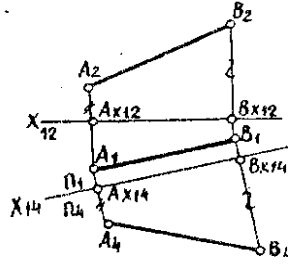


Рис. 8.5.

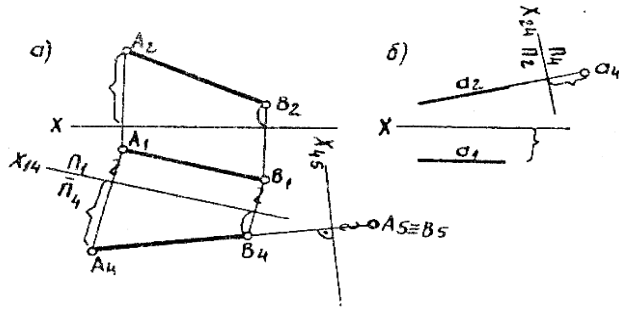


Рис. 8.6.

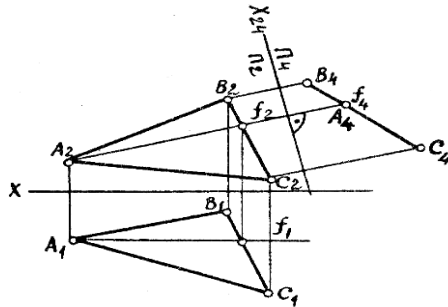


Рис. 8.7.

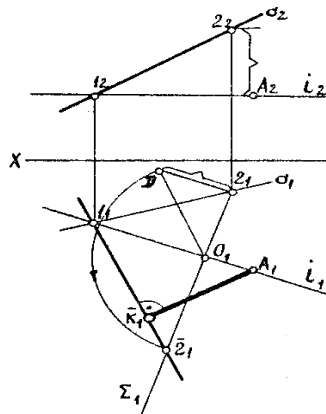


Рис. 8.8.

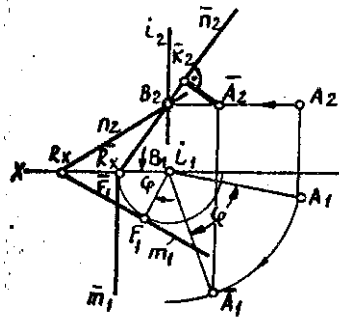


Рис. 8.9.

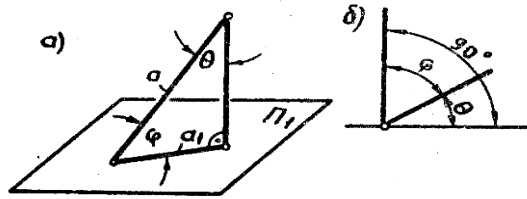


Рис. 8.10.

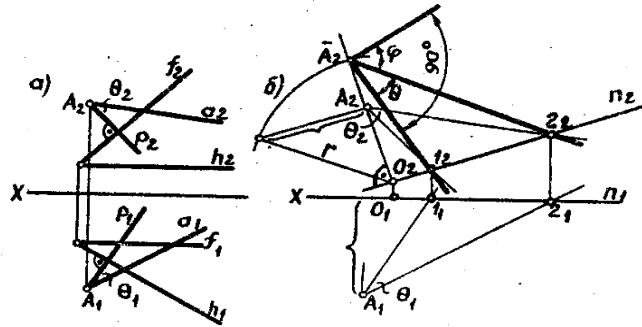


Рис. 8.11.

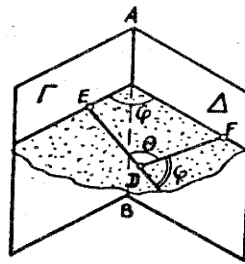


Рис. 8.12.

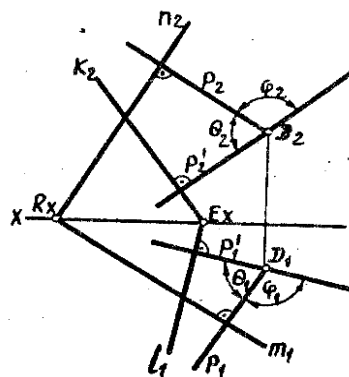


Рис. 8.13.

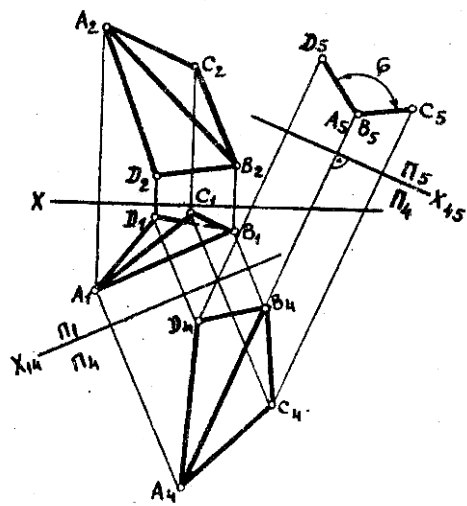


Рис. 8.14.



## СПИСОК ДЖЕРЕЛ

1. Гордон В. О., М. А. Семенцов-Огиевский. Курс начертательной геометрии: Учеб. пособие для вузов / Под ред. В. О. Гордона и Ю. Б. Иванова. – 24 изд., стер. – М.: Высш. шк., 2000. – 272 с.
2. Начертательная геометрия: Учебник для вузов / Н. Н. Крылов, П. И. Лобандиевский, С. А. Мэн, В. Л. Николаев, Г. С. Иконникова. – М.: Высш. шк., 1977. – 231 с.
3. Локтев О. В. Краткий курс начертательной геометрии: Ученик для вузов. – М.: Высш. шк., 1985. – 136 с.
4. Локтев О. В., Числов П. А. Задачник по начертательной геометрии: Учебное пособие для вузов. – М.: Высш. шк., 1984. – 104 с.
5. Михайленко В. Е. Пономарев А. М. Инженерная графика: Ученик. – К.: Вища шк., 1990. – 303 с.
6. Черчение / Хаскин А. М. – 4-е узд., перераб. и доп. – К.: Вища шк., 1985. – 447 с.
7. Фролов С. А. Начертательная геометрия: Учебник для вузов. – М.: Машиностроение, 1978. – 240 с.
8. Начертательная геометрия: Учебник для вузов. – изд. 4-е, перераб. и доп. – М.: Высш. шк., 1977. – 231 с.
9. Короев Ю. Ч. Строительное черчение и рисование. – М., 1983. – 152 с.
10. Семёнов В. Н. Унификация и стандартизация проектной документации в строительстве. – Л., 1985. – 224 с.
11. Попова Г. Н., Алексеев С. Ю. Машиностроительное черчение: Справочник. – Л.: Машиностроение, 1986. – 447 с.
12. Бриллинг Н. С. Справочник по строительному черчению. – М.: Стройиздат, 1987. – 448 с.
13. Государственные стандарты ЕСКД. – М., 1984.
14. Государственные стандарты СПДС. – М., 1977-1988.

*Навчальне видання*

**ГРИНЬОВА** Наталія Володимирівна

***КОНСПЕКТ ЛЕКЦІЙ***

з дисципліни

**«ІНЖЕНЕРНА ГРАФІКА»**

*(для слухачів другої вищої освіти спеціальності  
7.05070203 «Електричний транспорт»)*

Редактор *Д. Ф. Курильченко*

Комп'ютерне верстання *О. А. Балашова*

План 2011, поз. 100 Л

---

Підп. до друку 28.04.2011

Формат 60×84/16

Друк на ризографі.

Ум. друк. арк. 2,9

Зам. №

Тираж 50 пр.

Видавець і виготовлювач:

Харківська національна академія міського господарства,  
вул. Революції, 12, Харків, 61002

Електронна адреса: [rectorat@ksame.kharkov.ua](mailto:rectorat@ksame.kharkov.ua)

Свідоцтво суб'єкта видавничої справи:

ДК № 4064 від 12.05.2011 р.